

**ОПТИМІЗАЦІЯ ІНДУКЦІЙНОГО НАГРІВУ ЦИЛІНДРИЧНИХ  
ОБОЛОНОК****OPTIMIZATION OF THE INDUCTION HEATING OF THE CYLINDER  
SHELLS**

Для виконання деякого технологічного процесу необхідно нагріти зовнішню поверхню циліндричної оболонки до деякої заданої температури за заданий час шляхом індукційного нагріву. При симетричному поверхневому нагріві в області деталі створюються внутрішні теплові джерела, розподіл густини яких можна представити у вигляді  $w(t, r) = u(t)v(r)$ . Тут  $u(t)$  представляє собою величину потоку активної енергії, яка може бути виділена у вигляді тепла, а функція  $v(r)$  показує розподіл густини джерел за просторовою координатою  $r$ . Функція  $v(r)$  як правило вважається відомою. Розглядається керований процес, який в області  $Q = \{R_1 \leq r \leq R_2, 0 \leq t \leq \tau\}$  описується функцією  $T(r, t)$ , яка задовольняє всередині області рівнянню

$$\frac{1}{a^2} \frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\partial^2 T}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial T}{\partial r} + \frac{1}{\lambda} u(t)v(r), \quad (1)$$

початковим і граничним умовам

$$T = 0 \text{ при } t = 0, \quad \frac{\partial T}{\partial r} - k_1 T = 0 \text{ при } r = R_1, \quad \frac{\partial T}{\partial r} + k_2 T = 0 \text{ при } r = R_2. \quad (2)$$

Задача оптимального керування полягає в тому, щоб знайти  $u(t) \in L_2(0, \tau)$  таку, при якій

$$T(r, \tau) = T^*(r) \quad (3)$$

і функціонал

$$\int_0^\tau u^2(t) dt \quad (4)$$

приймає мінімальне значення. Функція  $T^*(r)$  і величина  $\tau$  (час нагріву) відомі.

Використовуючи метод Фур'є розв'язок задачі знаходимо у вигляді

$$T(r, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \psi_k(r) \int_0^t \frac{av_k}{\lambda} e^{-a\mu_k^2(t-\tau)} u(\tau) d\tau,$$

де  $\psi_k(r) = [k_2 Y_0(\mu_k R_2) - \mu_k Y_1(\mu_k R_2)] J_0(\mu_k r) - [k_2 J_0(\mu_k R_2) - \mu_k J_1(\mu_k R_2)] (Y_0(\mu_k r) -$

власні функції задачі,  $\mu_k$  – корені характеристичного рівняння

$$[k_2 J_0(\mu R_2) - \mu J_1(\mu R_2)] \cdot [k_1 Y_0(\mu R_1) - \mu Y_1(\mu R_1)] - [k_1 J_0(\mu R_1) + \mu J_1(\mu R_1)] \cdot [k_2 Y_0(\mu R_2) - \mu Y_1(\mu R_1)].$$

Забезпечуючи виконання умови (3), приходимо до проблеми моментів

$$\int_0^\tau u(t) e^{-a\mu_k^2(\tau-t)} dt = \frac{1}{\|\psi_k\|^2} \int_{R_1}^{R_2} T^*(r)(r) \psi_k(r) r dr. \quad (5)$$

Будуємо функцію  $u^m(t)$ , яка мінімізує (4) при умовах (5). Так як експоненти в умовах (5) лінійно незалежні, то

$$u^m(t) = \sum_{n=1}^m \alpha_n e^{-a\mu_n^2(\tau-t)},$$

де постійні  $\alpha_n$  визначаються із системи рівнянь

$$\sum_{k=1}^m \alpha_k L_{kn} = \frac{1}{a(\mu_n^2 + \mu_k^2)}, \quad L_{kn} = \int_0^\tau e^{-a(\mu_n^2 + \mu_k^2)(\tau-t)} dt.$$