

МАТЕМАТИЧНА МОДЕЛЬ ОПТИМІЗАЦІЇ МАСИ НАЛИПЛОГО ГРУНТУ НА СКЛАДНИХ ПОВЕРХНЯХ ТІЛ КОРЕНЕПЛОДІВ

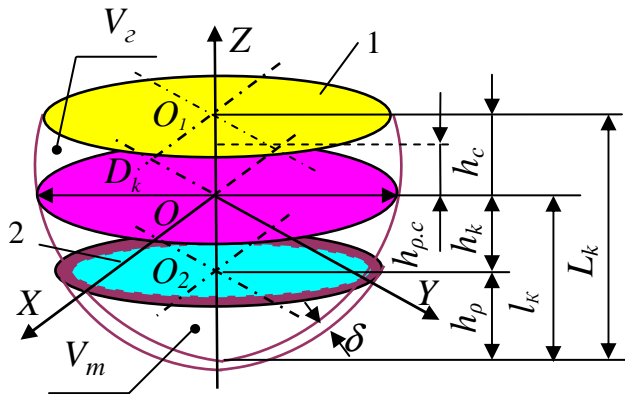


Рис. 1. Формалізована просторова форма тіла коренеплоду

Особливе значення для удосконалення конструктивно-технологічного рівня КМ і окремих робочих органів необхідно надавати питанням загального інженерно-технічного рівня конструювання машин: удосконалення робочих органів і інших конструктивних елементів КМ на основі більш глибокого аналізу врахування агро-біологічних і фізико-механічних властивостей коренеплодів. Обґрунтування раціональних типів очисних робочих органів і структури відповідних технологічно-компонувальних схем КМ може бути виконано на основі математичного моделювання технологічного процесу очищення тіла коренеплоду від налиплого

грунту з врахуванням множини зовнішніх умов, які характеризують безпосередньо масу налиплого ґрунту на поверхні тіл коренеплодів.

У загальному випадку маса налиплого ґрунту m_p на поверхні тіла коренеплодів визначається за залежністю

$$m_p = V_p \rho = S_p \delta \rho = \pi \int_a^b \rho(Z) \delta(Z) f(Z)^2 dZ = 2\pi \int_a^b \rho(Z) \delta(Z) f(Z) \sqrt{1 + [f'(Z)]^2} dZ, \quad (1)$$

де V_p , S_p - об'єм (см^3) та площа бічної поверхні (см^2) шару налиплого ґрунту; ρ , δ - питома маса ($\text{г}/\text{см}^3$) та товщина шару (см) налиплого ґрунту; $2\pi \int_a^b f(Z) \sqrt{1 + [f'(Z)]^2} dZ$ - площа бічної поверхні тіла обертання, яке утворено у результаті обертання навколо осі OZ кривої, яка задана на відрізку $a \leq Z \leq b$ невід'ємною безперервною диференційованою функцією $f(Z)$, см^2 .

Таким чином, згідно рис. 1 та залежності (1) отримаємо можливі два випадки аналізу m_p : коренеплід залягає у ґрунті на величину $1/3 \leq h_p \leq 2/3$ від загальної довжини коренеплоду L_k , що присутнє більшості сортів кормових буряків; коренеплід залягає у ґрунті на величину $l_k + h_{p.c}$, тобто

$$\left. \begin{aligned} m_{p1} &= 2\pi\rho\delta \int_{h_k}^{l_k} \frac{1}{2a} \sqrt{1 + 4a(l_k^2 - Z^2)} dZ; \\ m_{p2} &= 2\pi\rho\delta \left[\int_0^{l_k} \frac{1}{2a} \sqrt{1 + 4a(l_k^2 - Z^2)} dZ + \int_0^{h_{p.c}} \sqrt{1 + 4(0,25 D_k^2 - Z^2)} dZ \right] \end{aligned} \right\}; \quad (2)$$

Після рішення інтегральних виразів (2) одержимо

$$\left. \begin{aligned} m_{p1} &= \frac{2\pi\rho\delta}{a} (l_k^2 + h_p^2); \\ m_{p2} &= 2\pi\rho\delta \left(\frac{l_k^2}{a} + 0,25 D_k^2 + h_{p.c}^2 \right) \end{aligned} \right\}. \quad (3)$$