

# КВАЛІФІКАЦІЙНА РОБОТА

на здобуття освітнього ступеня

бакалавр

(назва освітнього ступеня)

на тему: Універсальний стабілізатор напруги живлення для фототехніки,  
мобільних телефонів і USB приладів

Виконав(ла): студент(ка) IV курсу, групи РАс-41  
спеціальності 172 “Телекомунікації та радіотехніка”

(шифр і назва спеціальності)

(підпис)

Рудий В.Є.

(прізвище та ініціали)

Керівник

(підпис)

Яворський Б.І.

(прізвище та ініціали)

Нормоконтроль

(підпис)

Паляниця Ю.Б.

(прізвище та ініціали)

Завідувач кафедри

(підпис)

Дунець В.Л.

(прізвище та ініціали)

Рецензент

(підпис)

(прізвище та ініціали)

Міністерство освіти і науки України  
Тернопільський національний технічний університет імені Івана Пулюя

Факультет прикладних інформаційних технологій  
(повна назва факультету) електроніки

Кафедра радіотехнічних систем  
(повна назва кафедри)

		ЗАТВЕРДЖУЮ	
		Завідувач кафедри	
			<u>Дунець В. А.</u>
		(підпис)	(прізвище та ініціали)
		« »	20 <u>23</u> р.

**ЗАВДАННЯ  
НА КВАЛІФІКАЦІЙНУ РОБОТУ**

на здобуття освітнього ступеня бакалавр  
(назва освітнього ступеня)  
за спеціальністю 172 „Телекомунікації та радіотехніка“  
(шифр і назва спеціальності)  
студенту Рудому Володимиру Євгеновичу  
(прізвище, ім'я, по батькові)

1. Тема роботи Універсальний стабілізатор  
напруги живлення для електроніки,  
мобільних телефонів і USB-приладів

Керівник роботи Яворський Богдан Іванович, д.т.н., проф. кафедри  
(прізвище, ім'я, по батькові, науковий ступінь, вчене звання)

Затверджені наказом ректора від «24» травня 2023 року № 4/7-575

2. Термін подання студентом завершеної роботи 12 червня, 2023р

3. Вихідні дані до роботи вхідна напруга живлення - 5,5...14,5 В  
вихідна напруга живлення - 3,3В, 3,7В, 5,0В, 6,0В  
тах струм споживання - 1А, допустима точність  $\leq 93\%$

4. Зміст роботи (перелік питань, які потрібно розробити)  
Аналіз технічних вимог та технічного завдання.  
Аналіз та розробка структурної схеми  
Проектування та розрахунок схеми електр. пристрою  
Розрахунок ефективності спроектованого пристрою  
Обґрунтування вибору САПР для проектування

5. Перелік графічного матеріалу (з точним зазначенням обов'язкових креслень, слайдів)

1. Схеми структурна - А1
2. Схеми електрична принципова - А1
3. Плата друкована - А1
4. Вузол друкований - А1
5. Слайди - 8



6. Консультанти розділів роботи

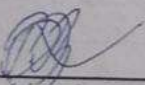
Розділ	Прізвище, ініціали та посада консультанта	Підпис, дата	
		завдання видав	завдання прийняв
Безпека життя та діяльності особи охорони праці	Мазарко В.В., доц. каф. ЕН	10.03.2023	15.03.2023
	Фурман О.Л., доцент кафедри МТ		

7. Дата видачі завдання 10 березня, 2023р

КАЛЕНДАРНИЙ ПЛАН

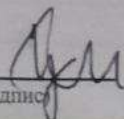
№ з/п	Назва етапів роботи	Термін виконання етапів роботи	Примітка
1	Формування технічного завдання	10.03 - 20.03	
2	Аналіз технічного завдання	20.03 - 22.03	
3	Збір інформації	10.03 - 1.04	
4	Проектування структурної схеми	20.03 - 25.03	
5	Аналіз інформації та структурної схеми	22.03 - 28.03	
6	Проектування схеми електричної принципової	28.03 - 15.04	
6	Аналіз та формування компонентної бази	10.04 - 20.04	
7	Розрахунок схеми електричної принципової та елементів	10.04 - 25.04	
8	Формування згрупованої ланки	25.04 - 28.04	
9	Формування згрупованої плати	26.04 - 2.05	
10	Розрахунок параметрів згрупованої плати	1.05 - 10.05	
11	Розрахунок собівартості стабілізатора напруги	10.05 - 13.05	
12	Аналіз та опис використання САПР для проектування	13.05 - 17.05	
13	Опис впливу дієвості людини на збійки	17.05 - 1.06	
14	Формування ланкової кваліфікаційної роботи	1.06 - 2.06	
15	Комплектування роботи	2.06 - 9.06	
16	Надання роботи для перевірки на платі	10.06	
17	Захист роботи	22.06.2023р	

Студент

  
(підпис)

Рудий В.Є  
(прізвище та ініціали)

Керівник роботи

  
(підпис)

Яворський Б.І.  
(прізвище та ініціали)

## Анотація

Рудий В.Є. Універсальний стабілізатор напруги живлення для фототехніки, мобільних телефонів і USB – приладів - Рукопис. Кваліфікаційна робота бакалавра, Тернопільський національний технічний університет імені Івана Пулюя, факультет прикладних інформаційних технологій та електроінженерії, група РАС-41, Тернопіль, 2023.

Ключові слова: СТАБІЛІЗАТОР, НАПРУГА ЖИВЛЕННЯ, ВИПРАМЛЯЧ, СТРУМ СПОЖИВАННЯ, ТЕХНІЧНІ ХАРАКТЕРИСТИКИ.

Проведено огляд основних структурних схем стабілізатора напруги живлення.

Вибрано структурну схему, яка відповідає технічному завданню.

Проведено вибір компонентної бази. Проведено конструювання друкованої плати та друкованого вузла універсальний стабілізатор напруги живлення для фототехніки, мобільних телефонів і USB – приладів, згідно схеми електричної принципової та опису схеми.

## Summary

Rudyi V.E. Universal voltage stabilizer for photo equipment, mobile phones and USB devices - Manuscript. Bachelor's thesis, Ternopil National Technical University named after Ivan Pulyu, faculty of applied information technologies and electrical engineering, group RAs-41, Ternopil, 2023.

Keywords: STABILIZER, SUPPLY VOLTAGE, RECTIFIER, CONSUMPTION CURRENT, TECHNICAL CHARACTERISTICS.

An overview of the main structural diagrams of the power supply voltage stabilizer was carried out.

A structural diagram that corresponds to the technical task is selected.

The component base has been selected. The design of the printed circuit board and the printed unit universal voltage stabilizer for photo equipment, mobile phones and USB devices, according to the electrical principle diagram and description of the circuit, was carried out.

## Зміст

Вступ.....	
Розділ 1 Основна частина .....	
1.1 Аналіз технічного завдання .....	
1.2 Аналіз структурної схеми виробу .....	
1.3 Опис принципу роботи схеми електричної принципової та її аналіз.....	
1.4 Проектування і розрахунок вузлів електричної принципової схеми пристрою.....	
1.4.1 Розрахунок електричних параметрів окремих каскадів.....	
1.4.2 Розрахунок параметрів друкованого монтажу.....	
1.5 Вибір і обґрунтування компонентної бази.....	
1.6 Компоновка друкованого вузла пристрою.....	
1.7 Собівартість розробленого пристрою.....	
Розділ 2 Спеціальна частина.....	
2.1 Обґрунтування використання та вибору САПР для проектування .....	
2.2 Опис створення 3D плати виробу.....	
Розділ 3 Охорона праці та безпека життєдіяльності .....	
3.1 Вплив діяльності людини на довкілля.....	
3.2 Стихійні лиха та їх класифікація.....	
Висновки.....	
Список використаних джерел.....	
Додатки.....	

					<i><b>РВЕ 2.010.001 ПЗ</b></i>			
<i>Змн.</i>	<i>Арк.</i>	<i>№ докум.</i>	<i>Підпис</i>	<i>Дата</i>				
<i>Розроб.</i>	<i>Рцдий</i>				<i>Універсальний стабілізатор напруги живлення для фототехніки мобільних телефонів і USB-приладів Пояснювальна записка</i>	<i>Літ.</i>	<i>Арк.</i>	<i>Аркуші</i>
<i>Перевір.</i>	<i>Яворський</i>						<i>5</i>	
<i>Рецензент</i>						<i>ТНТУ, ФПТ, каф. РТ гр.РАС-41 м. Тернопіль</i>		
<i>Н. Контр.</i>								
<i>Затверд.</i>								

## Вступ

*Актуальність роботи.* Тема універсальних стабілізаторів напруги живлення є актуальною, особливо в контексті сучасного технологічного розвитку. Основна мета стабілізатора напруги полягає в забезпеченні постійного рівня напруги для електричних пристроїв незалежно від коливань вхідної напруги. Одним з основних аргументів на користь універсальних стабілізаторів є захист підключених пристроїв від нестабільної або надмірної напруги. Всі електронні пристрої, такі як комп'ютери, телевізори, домашні кінотеатри, смартфони, побутова техніка і т.д., потребують стабільного живлення для нормальної роботи. Коливання напруги можуть призвести до пошкодження чутливих елементів цих пристроїв.

*Ступінь наукової розробки.* Окрім захисту електронної техніки, стабілізатори напруги можуть також сприяти збереженню енергії. Деякі моделі стабілізаторів використовують енергоефективні технології, що дозволяють зменшити втрати енергії під час регулювання напруги.

*Метою кваліфікаційної роботи є* побудова креслень схеми електричної структурної та принципової для універсального стабілізатора напруги, опис даних схем та аналіз, виготовлення розводки друкованої плати та друкованого вузла.

*Об'єкт* є аналіз основних компонентних складових схеми електричної принципової та їх технічні характеристики та параметри.

*Предмет* є схема електрична принципова побудована на вивченні аналогів та інших схем.

*Практичне значення одержаних результатів* універсальні стабілізатори напруги можуть бути корисними в регіонах з ненадійною або низькою якістю електромережі. Нестабільна напруга, часті перепади або недостатня якість електроживлення можуть негативно впливати на працездатність електронної техніки, спричиняти збої в роботі і призводити до втрати даних.

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		







стабілізатора може бути всього лише на 1.5 В більше вихідного.

Вхідна напруга постійного або змінного струму через запобіжник FU1 надходить на мостовий випрямляч, виконаний на діодах Шотки VD1-VD4.

Застосування таких діодів дозволяє зменшити втрати напруги на мостовому випрямлячі, а наявність цього випрямляча дозволяє підключати пристрій до будь-якого джерела напруги постійного струму 5.5 ... 14 В або змінного струму 6 ... 9 В, розрахованого на струм навантаження не менше 0.8...1 А. При цьому полярність напруги на зарядному харчування не має значення.

Мікросхема LD1117AV33 відрізняється малим напругою насичення, яке при струмі навантаження 1 А не перевищує 1.3 В

Оскільки цей стабілізатор розрахований на широкий діапазон вхідних напруг живлення, для підвищення надійності роботи інтегрального стабілізатора напруги DA1 (тобто зменшення розсіюється на ньому потужності) використовується вузол, який автоматично знижує вхідну напругу DA1; Цей вузол реалізований на транзисторах VT1, VT2 і елементах їх об'язки. Коли напруга на виході мостового випрямляча перевищує 11.5 В стабілітрон VD5 відкривається складовий транзистор VT1, контакти реле K1 розмикаються, вхідна напруга живлення надходить на DA1 і через ланцюжок послідовно включених кремнієвих діодів VD7-VD10. В результаті напруга на виводі 3 ІМС DA1 зменшується приблизно на 3 В.

Транзистор VT2 створює позитивний зворотний зв'язок: забезпечує петлю гістерезису близько 0.5 В і роботу VT1 в ключовому режимі. Конденсатор C1 запобігає випадкові перемикання контактів електромагнітного реле.

Вихідна напруга залежить від положення перемикача SB1. При натиснутій кнопці SB1.1 висновок 1 DA1 з'єднується безпосередньо з загальним проводом - вихідна напруга стабілізатора 3.3 В., утримуючи кнопку SB1.2 висновок 1 DA1 з'єднується із загальним проводом через германієвий

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		



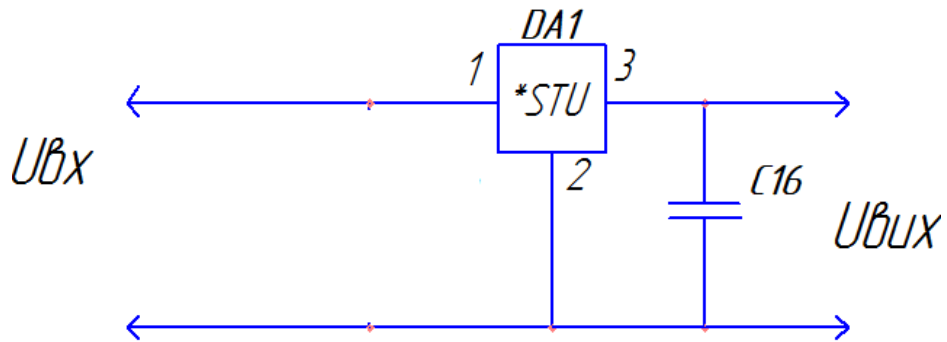


Рисунок 1.3–Схема стабілізатора і конденсатора

Вибір ІМС виконується за заданими  $U_{CT\ BUX}$ ,  $I_{CT\ BUX\ max}$ ,  $K_{CTU}$ ,  $\gamma$ ,  $R_{CT\ BUX}$  із рисунку 1.3. Бажано віддавати перевагу тим ІМС, які працюють з меншою кількістю зовнішніх елементів. При цьому повинні виконуватися наступні умови

$$U_{IMC\ BUX} \geq U_{CT\ BUX}$$

$$I_{IMC\ BUX\ max} \geq I_{H\ max}$$

$$K_{IMC\ CTU} \geq K_{CTU}$$

Таблиця 1.1-Параметри стабілізаторів

Тип ІМС	$U_{CT\ вх},$ В (min... max)	$U_{CT\ вих},$ В (min... max)	$K_{нст},$ % $\frac{B}{A}$ не більше за	$K_{нст},$ % $\frac{A}{B}$ не більше за	$K_{ст\ ст},$ дБ на 1кГц не більше за	$\alpha_U,$ % °C не більше за	$I_{CT\ вих},$ А (max)	$P_{ст\ роз},$ Вт без радіатора/ з радіатором	$I_{ст\ ст},$ мА	$U_{ст\ од},$ В не більше за
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
K142ЕНА	9...20	3...12	0,5	0,5	-	0,01	0,15	0,7/0,8	4	4
K142ЕН1Б	9...20	3...12	0,2	0,2	-	0,01	0,15	0,7/0,8	4	4
K142ЕН1В	9...20	3...12	0,8	2,0	-	0,05	0,15	0,7/0,8	4	4
K142ЕН1Г	9...20	3...12	0,8	1,0	-	0,05	0,15	0,7/0,8	4	4
K142ЕН2А	20...40	12...30	0,5	0,5	-	0,01	0,15	0,7/0,8	4	4
K142ЕН2Б	20...40	12...30	0,2	0,2	-	0,01	0,15	0,7/0,8	4	4
K142ЕН2В	20...40	12...30	0,8	2,0	-	0,05	0,15	0,7/0,8	4	4
K142ЕН2Г	20...40	12...30	0,8	1,0	-	0,05	0,15	0,7/0,8	4	4
KT42ЕНЗ	9...45	3...30	0,05	0,25	-	0,01	1	1,4/4	10	3
K142ЕН4	9...45	3...30	0,05	0,25	-	0,01	1	1,4/4	10	4
K142ЕН5А	7,5...15	4,9...5,1	0,05	1	70	0,02	3	1,2/10	10	2,5
K142ЕН5Б	8,5...15	5,88...6,12	0,05	1	70	0,02	3	1,2/10	10	2,5
K142ЕН5В	7,5...15	4,9...5,1	0,05	1	70	0,02	2	1,2/10	10	2,5
K142ЕН5Г	8,5...15	5,88...6,12	0,05	1	70	0,02	2	1,2/10	10	2,5
KP142ЕН5А	7,5...15	4,9...5,1	0,05	2	60	0,03	-	1,2/10	10	2,5
KP142ЕН5Б	8,5...15	5,88...6,12	0,05	2	60	0,03	3	1,2/10	10	2,5
KP142ЕН5В	7,5...15	4,82...5,18	0,05	2	60	0,03	2	1,2/10	10	2,5
KP142ЕН5Г	8,5...15	5,8...6,2	0,05	2	60	0,03	2	1,2/10	10	2,5
KP142ЕН6А	...40	14,7...15,3	0,0015	0,3	30	0,02	0,2	1,4/5	7,5	2,5
KP142ЕН6Б	...40	14,7...15,3	0,005	0,3	30	0,02	0,2	1,4/5	7,5	2,5
K142ЕН6В	...40	14,7...15,3	0,0025	0,3	30	0,02	0,2	1,4/5	7,5	2,5
K142ЕН6Г	...40	14,7...15,3	0,0075	0,3	30	0,02	0,2	1,4/5	7,5	2,5
142ЕН8А	11,5...35	8,73...9,27	0,05	0,67	40	0,02	1,5	-9	10	2,5
142ЕН8Б	11,5...35	11,64...12,36	-	-	-	-	-	-	-	-

Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата
------	------	----------	--------	------

РВЕ 2.010.001 ПЗ

Арк.



Було обрано стабілізатор LD1117AV33, який має параметри такі як в КР142ЕН5А.

Незалежно від типу обраної ІМС визначаємо наступні параметри

$$U_{CT\ BX\ min} \equiv U_{CT\ ВИХ\ max} + U_{CT\ ПД} \quad (1.1)$$

$$U_{CT\ BX\ min} \equiv 5,1 + 2,5 = 7,6\ В$$

$$U_{CT\ BX} \equiv \frac{U_{CT\ BX\ min}}{1 - \alpha_-} \quad (1.2)$$

$$U_{CT\ BX} \equiv \frac{7,6}{1 - 0,03} = \frac{7,6}{0,997} = 7,62\ В$$

$$U_{CT\ BX\ max} \equiv U_{CT\ BX} (1 + \alpha_{(+)}) \quad (1.3)$$

$$U_{CT\ BX\ max} \equiv 7,62(1 + 0,03) = 7,62 + 1,03 = 8,65\ В$$

де  $\alpha(+)$ ,  $\alpha(-)$  – найбільше позитивне та негативне відносне змінювання вхідної напруги.

Можливі граничні значення ККД

$$\eta_{max} \equiv \frac{U_{CT\ BX\ max}}{U_{CT\ BX\ min}} \quad (1.4)$$

$$\eta_{max} \equiv \frac{8,65}{7,6} = 1,14$$

$$\eta_{min} \equiv \frac{U_{CT\ BX\ min}}{U_{CT\ BX\ max}} \quad (1.5)$$

$$\eta_{min} \equiv \frac{7,6}{8,65} = 0,89$$

Передбачається, що струм споживаний стабілізатором є малим

$$I_{CT\ ВИХ} \equiv I_{CT\ ВХ} \cdot$$

Визначення ємності конденсатора за формулою:

$$C_0 = \frac{H}{rK_{i0}} \quad (1.6)$$

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		





$$d = d_{E2} + |\Delta d_{н.с.}| + r = 0,7 + |\pm 0,1| + 0,3 = 1,1 \text{ мм}$$

$$d = d_{E2} + |\Delta d_{н.с.}| + r = 0,9 + |\pm 0,1| + 0,3 = 1,3 \text{ мм}$$

Приймаємо такі стандартні діаметри отворів; 1,1; 1,3.

Розраховуємо діаметр контактних площадок.

$$D_{\min} = D_{1\min} + 1,5h\phi + 0,03 \quad (1.11)$$

де  $h\phi$  – товщина фольги;

$D_{1\min}$  – мінімальний ефективний діаметр площадки.

$$D_{1\min} = 2 \left( b_m + \frac{d_{\max}}{2} + \delta d + \delta p \right) \quad (1.12)$$

де  $b_m$  – відстань від краю просвердленого отвору до краю контактної площадки.

$$b_m = 0,06 \text{ мм.}$$

де  $\delta_d$  і  $\delta_p$  - допуски на розташування отворів і контактних площадок;

$$\delta_d = 0,25 \text{ мм, } \delta_p = 0,4 \text{ мм;}$$

$d_{\max}$  - максимальний діаметр просвердленого отвору, мм.

$$d_{\max} = d + \Delta d + (0,1 \dots 0,15)$$

де  $\Delta d$  - допуск на отвір.

$$d_{\max 1} = 1,1 + 0,1 + 0,1 = 1,3 \text{ мм}$$

$$d_{\max 2} = 1,3 + 0,1 + 0,1 = 1,5 \text{ мм}$$

$$D_{1\min 1} = 2 \left( 0,06 + \frac{1,3}{2} + 0,25 + 0,4 \right) = 2,72 \text{ мм}$$

$$D_{1\min 2} = 2 \left( 0,06 + \frac{1,5}{2} + 0,25 + 0,4 \right) = 2,92 \text{ мм}$$

$$D_{\min 1} = 2,92 + 1,5 \cdot 0,035 + 0,03 = 2,8 \text{ мм}$$

$$D_{\min 2} = 2,92 + 1,5 \cdot 0,035 + 0,03 = 3 \text{ мм}$$

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		



Максимальний діаметр контактної площадки:

$$D_{max} = D_{min} + (0,02 \dots 0,06) \quad (1.13)$$

$$D_{max1} = 2,82 + 0,02 = 2,82 \text{ мм}$$

$$D_{max2} = 3 + 0,02 = 3,02 \text{ мм}$$

Визначаємо ширину провідників. Мінімальна ширина провідників для ДДП і зовнішніх шарів БДП, які виготовлені комбінованим методом:

$$b_{min} = b_{1min} + 1.5h\phi + 0,03 \quad (1.14)$$

де  $b_{1min}$  - мінімальна ефективна ширина провідника, мм.

$b_{1min} = 0,15$  мм для плат 4- го класу точності.

$$b_{min} = 0,15 + 1.5 * 0,035 + 0,03 = 0,23 \text{ мм}$$

Визначаємо мінімальну відстань між елементами провідного матеріалу. Мінімальна відстань між провідником і контактною площадкою:

$$S_{1min} = L_0 - \left[ \left( \frac{D_{max}}{2} + \delta_p \right) + \left( \frac{d_{max}}{2} + \delta_1 \right) \right] \quad (1.15)$$

$$S_{1min1} = 2,5 - \left[ \left( \frac{2,82}{2} + 0,4 \right) + \left( \frac{1,3}{2} + 0,05 \right) \right] = -0,01 \text{ мм}$$

$$S_{1min2} = 2,5 - \left[ \left( \frac{3,02}{2} + 0,4 \right) + \left( \frac{1,5}{2} + 0,05 \right) \right] = -0,21 \text{ мм}$$

де  $L_0$  – відстань між центрами відповідних елементів;

Мінімальна відстань між двома контактними площадками:

$$S_{2min} = L_0 - (D_{max} + 2\delta_p) \quad (1.16)$$

$$S_{2min1} = 2,5 - (2,82 + 2 \cdot 0,4) = -1,12 \text{ мм}$$

$$S_{2min2} = 2,5 - (3,02 + 2 \cdot 0,4) = -1,32 \text{ мм}$$

Мінімальна відстань між двома провідниками:

					<i>PBE 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		

$$S_{3min} = L_0 - (D_{max} + 2\delta_1) \quad (1.17)$$

$$S_{3min1} = 2,5 - (2,82 + 2 \cdot 0,05) = -0,42 \text{ мм}$$

$$S_{3min2} = 2,5 - (3,02 + 2 \cdot 0,05) = -0,62 \text{ мм}$$

У зв'язку із тим, що в розрахунку виходять від'ємні значення, то необхідно контактні площадки робити овальними для резисторів, конденсаторів електролітичних і керамічних, мікросхем, діодів.

### 1.5 Вибір і обґрунтування компонентної бази

Таблиця 1.2 – Конденсатори ЕСАР [2]

Позиційне позначення	C7-C11,C12,C14,C17
Назва компонента	Конденсатори ЕСАР
Виробник	ЕСАР JAMICON Corp
Параметри конструкції	див. рисунок 1.5
Параметри та характеристики	
Номінальна напруга	40, 50 В
Номінальна ємність	4,7...2200 мкФ
Допуск ємності	± 20%
Термін служби	2000 г
Робоча температура	-55 ... 105 ° С
Тангенс кута втрат,%	0,14

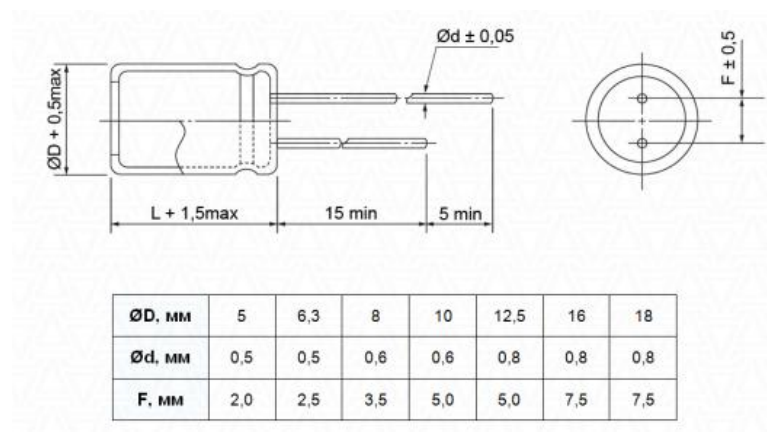


Рисунок 1.5- Габаритні розміри конденсаторів



Таблиця 1.5 – Запобіжник С630-1,1А-250В [5]

Позиційне позначення	FU1
Назва компонента	Запобіжник С630-1,1А-250В
Виробник	Conquer
Параметри конструкції	див. рисунок 1.8
Параметри та характеристики	
Номінальна напруга, В	240
Номінальний робочий струм, А	3
Контакти	циліндричні
Довжина корпусу, мм	30
Діаметр корпусу, мм	6.35
Робоча температура, С	-60 ... 100

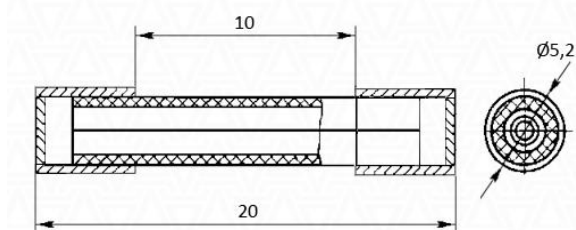


Рисунок 1.8 – Габаритні розміри запобіжника

Таблиця 1.6 – Світлодіод типу L-1503GT [6]

Позиційне позначення	HL1-HL3
Назва компонента	Світлодіод типу L-1503GT
Виробник	Kingbright
Параметри конструкції	див. рисунок 1.9
Параметри та характеристики	
пряма напруга	2В
прямий струм	30мА
кут випромінювання	180°
колір свічення	червоний
довжина хвилі	660нм

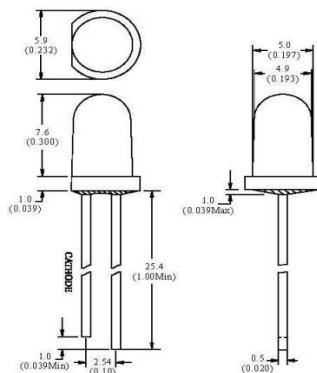


Рисунок 1.9 – Габаритні розміри світлодіода L-1503GT -HL

					<i>PBE 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		







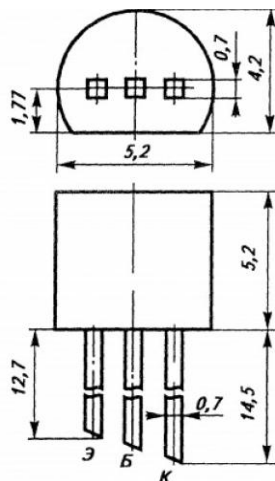


Рисунок 1.13 – Габаритні розміри транзистори 2SD2010

Таблиця 1.11 – Транзистори 2SC1645 [11]

Позиційне позначення	VT2	
Назва компонента	Транзистори 2SC1645	
Виробник	Toshiba	
Параметри конструкції	див. рисунок 1.14	
Параметри та характеристики		
Тип матеріалу	Si	
Полярність:	NPN	
Максимальна потужність, що розсіюється ( $P_c$ )	0.3 W	
Максимально допустима напруга колектор-база ( $U_{cb}$ )	40 V	
Максимально допустима напруга емітер-база ( $U_{eb}$ )	6 V	
Гранична частота коефіцієнта передачі струму ( $f_t$ )	125 MHz	
Корпус транзистора	TO92	
Максимально постійний струм колектора ( $I_c$ )	0.3 A	

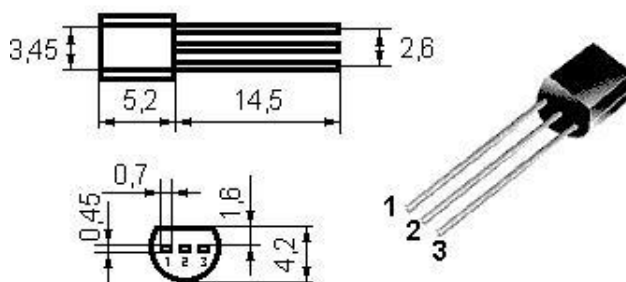


Рисунок 1.14 – Габаритні розміри транзистора 2SC1645







Правильна розмітка компонентів: Розташуйте компоненти на платі таким чином, щоб забезпечити мінімальну довжину доріжок і оптимальну компоновку. Враховуйте вимоги електричної схеми, теплові виробки, взаємодію сигналів і доступність для монтажу та обслуговування.

Зони живлення і заземлення: Встановлюйте зони живлення (power planes) і заземлення (ground planes) на платі, щоб забезпечити стійкість сигналів і електромагнітну сумісність (EMC). Це допомагає уникнути шуму, перешкод та електромагнітних випромінювань.

Оптимальне розташування доріжок: Враховуйте довжину доріжок і їх ширину для запобігання перешкодам інших сигналів, ефекту перехресного впливу (crosstalk) і зниження втрат сигналу. Використовуйте правильні мінімальні відстані між доріжками в залежності від потужності сигналу і шарів плати. Уникайте перешкод: Забезпечуйте достатні відстані між компонентами, щоб уникнути нежаданих перешкод і можливості для розміщення дротів, з'єднувачів та інших елементів. Мінімізація індуктивності і ємності: Використовуйте короткі доріжки для високочастотних сигналів і запобігайте утворенню петель, що можуть створювати нежадані індуктивні або ємнісні ефекти. Використовуйте відповідні фільтри і заземлення, якщо потрібно. Правильна організація шарів плати: Розташуйте шари плати таким чином, щоб забезпечити оптимальну електричну і механічну стійкість. Розміщуйте джерела тепла і високовольтні компоненти на зовнішніх шарах для полегшення теплоотводу.

Правильне розташування монтажних отворів: Розташуйте монтажні отвори на платі з урахуванням механічних вимог, таких як кріплення до корпусу або іншого обладнання.

Перевірка макету плати: Завжди ретельно перевіряйте макет плати перед його виготовленням. Використовуйте спеціальне програмне забезпечення для аналізу схеми, електричної стійкості, правильного розташування доріжок і забезпечення відповідності стандартам.

					<i>PBE 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		



Ці правила не є вичерпними, і вони можуть залежати від конкретних вимог і особливостей вашого проекту. Проте, дотримання цих загальних принципів допоможе забезпечити якісне компонування друкованих плат.

### 1.7 Собівартість розробленого пристрою

1) Вартість будівель визначається, виходячи із орендної плати за них (приймається середня величина оренди виробничих приміщень в даному регіоні на час написання дипломного проекту; рекомендовано – 900÷1200грн/м<sup>2</sup> за місяць). При цьому вартість передавальних пристроїв включається в орендну плату будівель.

Вартість будівель розраховується за формулою:

$$V_{\text{буд}} = C_{\text{буд}} \times S_{\text{буд}}, \quad (1.18)$$

$$V_{\text{буд}} = 1200 \times 120 = 144000 \text{ (грн.)}$$

де  $V_{\text{буд}}$  - вартість будівлі, грн.;

$C_{\text{буд}}$  – орендна плата за 1м<sup>2</sup> будівлі, грн./м<sup>2</sup>;

$S_{\text{буд}}$  – площа будівлі, м<sup>2</sup> (приймається 100-150 м<sup>2</sup>).

Будівлі орендуються разом із обладнанням, тому їх вартість слід збільшити на 40-60%, тобто :

$$V_{\text{буд}\Sigma} = V_{\text{буд}} + V_{\text{обл}}, \quad (1.19)$$

$$V_{\text{буд}\Sigma} = 144000 + 72000 = 216000 \text{ (грн.)}$$

де  $V_{\text{буд}\Sigma}$  - вартість оренди будівель включно з вартістю обладнання;

$V_{\text{обл}}$  – вартість обладнання.

При цьому вартість обладнання складає:

$$V_{\text{обл}} = V_{\text{буд}} \cdot K_o, \quad (1.20)$$

$$V_{\text{обл}} = 144000 \cdot 0,5 = 72000 \text{ (грн.)}$$

					<i>PBE 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		

де  $K_o$  – коефіцієнт, що враховує вартість обладнання ( $K_o=0,4\div 0,6$ ).

2) Вартість інструментів та приладів ( $V_{\text{інстр}}$ ) складає 2% від вартості обладнання. При цьому витрати на їх доставку приймають в розмірі 10% від їх вартості. Таким чином, вартість інструментів та приладів розраховується за формулою:

$$V_{\text{інстр}} = V_{\text{обл}} \times 0,02 \times 1,1, \quad (1.21)$$

$$V_{\text{інстр}} = 72000 \times 0,02 \times 1,1 = 1584 \text{ (грн.)}$$

3) Вартість виробничого та господарського інвентарю ( $V_{\text{інв}}$ ) складає 3% від вартості обладнання. При цьому витрати на його доставку приймають в розмірі 10% від його вартості. Таким чином, вартість інвентарю розраховується за формулою:

$$V_{\text{інв}} = V_{\text{обл}} \times 0,03 \times 1,1, \quad (1.22)$$

$$V_{\text{інв}} = 72000 \times 0,03 \times 1,1 = 2376 \text{ (грн.)}$$

4) Загальний обсяг виробничих інвестицій розраховується за формулою:

$$\text{ПІ} = V_{\text{буд}\Sigma} + V_{\text{інстр}} + V_{\text{інв}} \quad (1.23)$$

$$\text{ПІ} = 216000 + 1584 + 2376 = 219963 \text{ (грн.)}$$

5) Величина амортизаційних відрахувань розраховується за формулою:

$$A = \frac{S_{\text{бал}} \times H_a}{100}, \quad (1.24)$$

$$A = \frac{3960 \times 25}{100} = 990 \text{ (грн.)}$$

де  $S_{\text{бал}}$  - балансова вартість основних фондів, грн. (для розрахунку приймають величину вартості основних фондів, що розрахована за формулами 2.4– 2.5 в тому випадку, коли будівлі орендують разом з обладнанням);

$H_a$  - норма амортизації, % (величина норми амортизації встановлюється у відсотках до вартості кожної з груп основних фондів і становить: для будівель – 5%, обладнання – 20%, інструментів та приладів – 25%, інвентарю –

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		





$$V_{\text{дод.з.пл.}} = 67,1 \times 0,11 = 7,4 \text{ (грн)}$$

5) Сума відрахувань на соціальні заходи ( $C_{\text{в.с.з.}}$ ) визначається за встановленими законодавством нормами у відсотках від витрат на основну й додаткову заробітну плату:

$$C_{\text{в.с.з.}} = \frac{\alpha}{100} \times (P_{\text{від}} + V_{\text{дод.з.пл.}}) \quad (1.28)$$

$$C_{\text{в.с.з.}} = \frac{22}{100} \times (67,1 + 7,4) = 16,4 \text{ (грн)}$$

де  $\alpha$  – відсоток відрахувань на соціальні заходи (22%);

6) Витрати на утримання та експлуатацію машин і механізмів є комплексними, оскільки охоплюють витрати, що безпосередньо необхідні для експлуатації обладнання; амортизаційні відрахування на відтворення машин і механізмів, тощо. Оскільки такі витрати неможливо обчислити безпосередньо на одиницю продукції, їх розподіляють за вибраною базою розподілу. Найчастіше за таку базу беруть заробітну плату виробничих працівників.

Витрати на утримання та експлуатацію машин і механізмів розраховуються за формулою:

$$V_{\text{уео}} = \frac{\alpha_{\text{уео}}}{100} \times (P_{\text{від}} + V_{\text{дод.з.пл.}}) \quad (1.29)$$

$$V_{\text{уео}} = \frac{50}{100} \times (67,1 + 7,4) = 37,3 \text{ (грн.)}$$

де  $\alpha_{\text{уео}}$  – відсоток витрат на утримання та експлуатацію обладнання (приймається 50÷100%);

7) Витрати за статтею “ Загальновиробничі витрати ” також комплексні. Загальновиробничі витрати охоплюють витрати на управління, виробниче та господарське обслуговування в межах виробництва, а також витрати на заробітну плату з відрахуванням на соціальні заходи управлінських працівників, спеціалістів, обслуговуючого персоналу, охорону праці, тощо. Вказані витрати розраховують за формулою:

					<i>PBE 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		







$S_{\text{повц}}$  - собівартість всього виробництва, грн.

Повернення інвестованого капіталу оцінюється на основі показника грошового потоку від інвестицій.

5) Сума чистих грошових надходжень від інвестицій розраховується за формулою:

$$ГП = ЧП_t + A_t, \quad (1.37)$$

$$ГП = 924222 + 990 = 925212 \text{ (грн.)},$$

де  $ГП_t$  - сума чистих грошових надходжень у t-му році, грн.;

$A_t$ - величина амортизаційних відрахувань у t-му році, грн.

б) Загальний абсолютний ефект від реалізації інвестицій характеризує чиста теперішня (дисконтована) вартість проекту, яка розраховується за формулою:

$$ЧТВ = ТВ - ПІ \quad (1.38)$$

$$ЧТВ = 771010 - 219963 = 551047 \text{ (грн.)}$$

де ЧТВ - чиста теперішня вартість проекту, грн.;

ТВ - теперішня вартість майбутніх грошових потоків від інвестиційного проекту, грн.

Теперішню вартість майбутніх грошових потоків від інвестиційного проекту обчислюють за формулою:

$$ТВ = \sum_{i=1}^n \frac{ГП_t}{(1+r)^t} \quad (1.39)$$

$$ТВ = \frac{925212}{(1 + 0,2)} = 771010 \text{ (грн.)}$$

де  $ГП_t$ - грошовий потік, який очікується у t-му році від реалізації проекту, грн.;

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		





## Розділ 2 Спеціальна частина

### 2.1 Обґрунтування використання та вибору САПР для проектування

Таблиця 2.1 – Послідовність створення друкованої плати

Дія	Опис
1. Створення файлу друкованої плати	<p>Створити новий документ друкованої плати. Для цього у вікні панелі Projects виділити правою кнопкою миші ярлик з назвою проекту і вибрати у контекстному меню Add New to Project → PCB (Рисунок 2.1).</p> <p>Після цього в дереві проекту повинен з'явитись ярлик документу друкованої плати із розширенням *.PcbDoc (Рисунок 2.2).</p>
2. Налаштування параметрів друкованої плати	<p>Відкрити вікно властивостей плати, для чого натиснути праву кнопку миші на вільному полі документу і в контекстному меню вибрати Options→Board Options (Рисунок 2.3).</p> <p>Встановити в полі Unit метричні одиниці вимірювання (Metric) (Рисунок 2.4).</p> <p>Клавішею G викликати меню вибору кроку координатної сітки і встановити значення 2,5 мм (Рисунок 2.5).</p> <p>Після цього на робочому екрані має з'явитись координатна сітка з кроком 2,5 мм (Рисунок 2.6).</p>
3. Перенесення інформації про елементи та електричні зв'язки між ними з файлу електричної схеми до файлу друкованої плати	<p>Перейти до вікна електричної принципової схеми, щоб вибрати потрібну вкладку серед відкритих документів у верхній частині вікна. Перенести дані з електричної принципової схеми до друкованої плати, виконавши команду Design→Update PCB Document (Рисунок 2.7). У вікні Engineering Change Order, що з'явиться, послідовно натиснути кнопки Validate Changes (перевірити зміни) та Execute Changes (виконати зміни) (Рисунок 3.8). Після чого закрити вікно кнопкою Close.</p> <p>Після імпорту даних на вільному місці у вікні документу друкованої плати повинні з'явитись посадочні місця компонентів та лінії електричних зв'язків між ними (Рисунок 2.9).</p>

















Design Rule Verification Report

Date : 13.02.2022  
 Time : 15:07:51  
 Elapsed Time : 00:00:01  
 Filename : C:\Users\ANDREW\Desktop\WEPA\AYAD\_Comp\Schemat\board\PCB1.PcbDoc

Warnings : 0  
 Rule Violations : 0

Summary

Warnings	Total	Count
		0

Rule Violations	Total	Count
Net Antennae (Tolerance=0mm) (All)		0
Silks to Silks (Clearance=0.254mm) (All),(All)		0
Silkscreen Over Component Pads (Clearance=0.254mm) (All),(All)		0
Minimum Solder Mask Sliver (Gap=0.254mm) (All),(All)		0
Hole To Hole Clearance (Gsp=0.254mm) (All),(All)		0
Hole Size Constraint (Min=0.025mm) (Max=2.54mm) (All)		0
Height Constraint (Min=0mm) (Max=25.4mm) (Preferred=12.7mm) (All)		0
Width Constraint (Min=0.6mm) (Max=0.6mm) (Preferred=0.6mm) (All)		0

Рисунок 2.16 – Вікно звіту з усіма помилками проектування

2.2 Опис створення 3D плати виробу

Вигляди 3D плати в Altium зображені на рисунках 2.17 та рисунках 2.18.

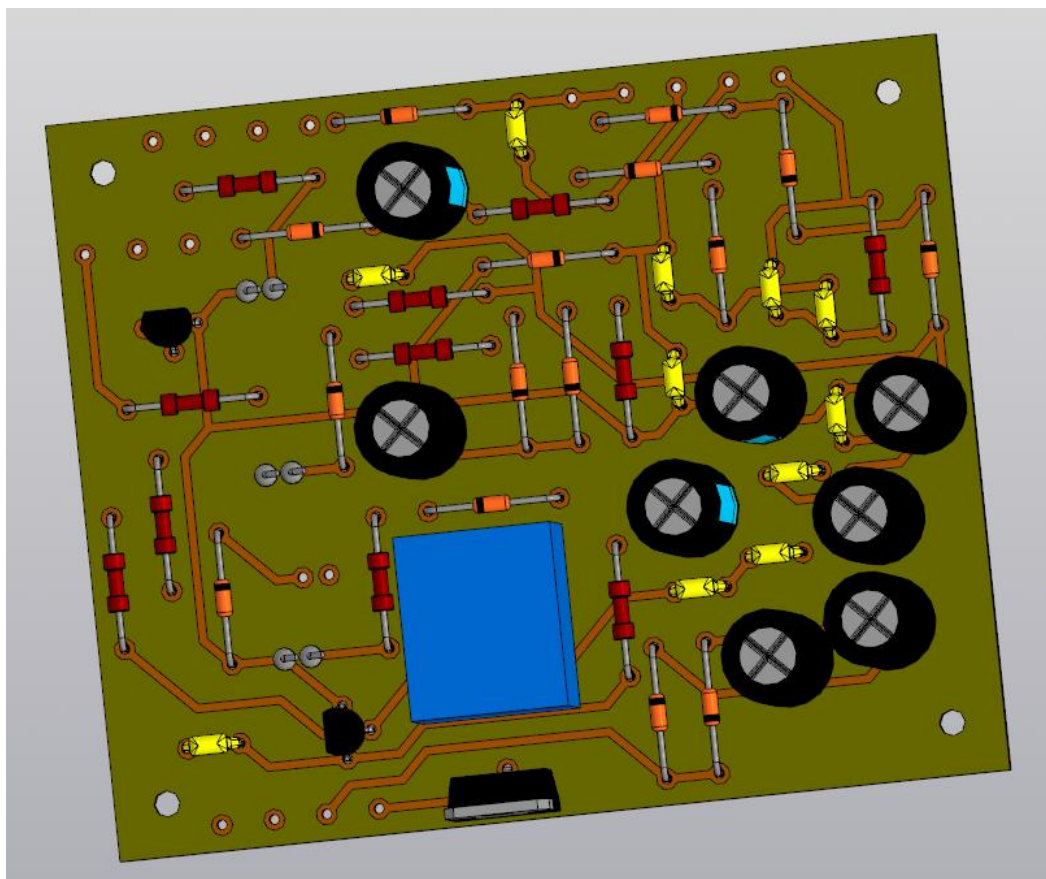


Рисунок 2.17- 3D вигляд елементів на друкованій платі

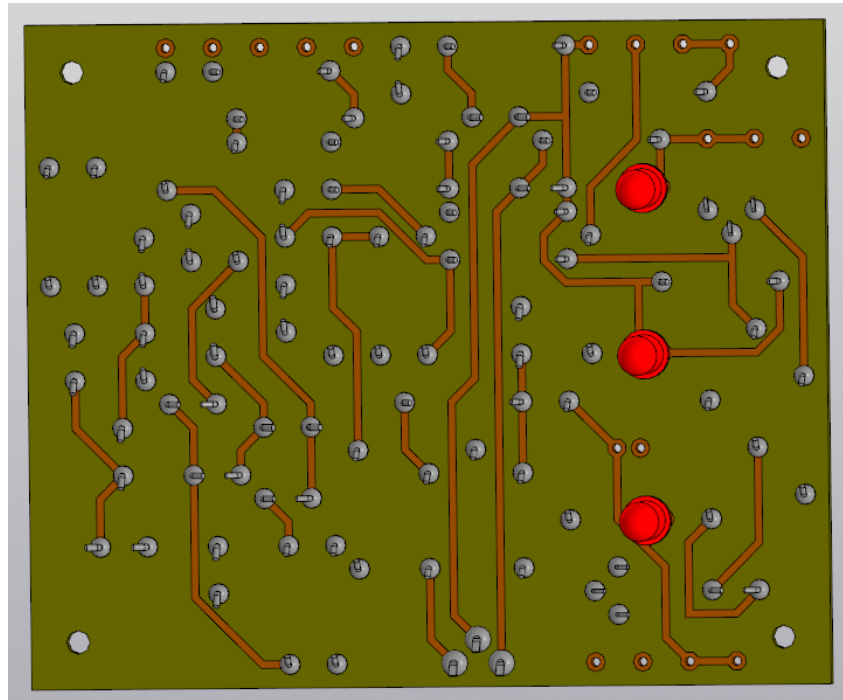


Рисунок 2.18- 3D вигляд пайки елементів друкованої плати

					<i>PBE 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		























3) степові (польові) пожежі виникають на відкритій місцевості за наявності сухої трави чи дозрілих хлібів. Вони мають сезонний характер і частіше бувають влітку, рідше – навесні та практично відсутні взимку.

З метою запобігання пожеж проводиться роз'яснювальна робота з населенням про недопущення розведення багать у лісі і дотримання запобіжних заходів при курінні тощо. Потрапивши до зони лісової пожежі необхідно з'ясувати напрям вітру, щоб визначити напрямок руху вогню й напрям маршруту виходу з лісу. В пожежонебезпечний сезон в лісі забороняється розпалювати вогонь, курити дозволяється тільки на спеціально обладнаних майданчиках. Забороняється спалювати сміття поблизу лісу. Якщо людина опинилася в палаючому лісі або на полі, то переходити лінію вогню необхідно проти вітру, рухатись ліпше по річці, струмках, просіках, шляхах.

При перебування у зоні пожежі рекомендується, якщо можливо, поринути у одязі у найближчу водойму. Виринувши з неї, обгорнути голову мокрою сорочкою чи чимось іншим. Щоб уникнути вдихання гарячого повітря або диму потрібно дихати через мокру тканину повітрям, прилеглим до землі, і рухатися під прямим кутом до подальшого поширення вогню.

Основними способами боротьби з лісовими і степовими пожежами є: захльостування крайки вогню, засипання його землею, zalивання водою (хімікатами), створення загороджувальних і мінеральних смуг, пуск зустрічного вогню (відпал) [39].

					<i>PBE 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		

## Висновки

Згідно даного дипломного завдання було розроблено конструкцію універсального стабілізатора напруги живлення для фототехніки, мобільних телефонів і USB – приладів. У ході виконання проекту були проаналізовані основні структури побудови. На їх основі складено структурну схему проєктованого пристрою. Проаналізовано основні схемні рішення її блоків. При аналізі вибрано варіанти із найкращими характеристиками. На основі структурної схеми розроблено схему електричну принципову.

Вибір компонентної бази проводився з врахуванням технічних та експлуатаційних характеристик пристрою та орієнтувався на іноземну компонентну базу, яка характеризується високою надійністю та різноманітністю.

При конструкторському проєктуванню проведено розробку друкованої плати та друкованого вузла підсилювача. Проведено розрахунок ширини друкованих провідників.

Також виконано техніко-економічне обґрунтування проєкту, що доводить його конкурентноздатність з іншими виробами такого ж класу.

Проведено аналіз основних заходів щодо зменшення рівня шуму і вібрацій на ділянці. Розраховано звукоізолююче огороження.

Визначені джерела забруднення, що виникають внаслідок виготовлення проєктованого підсилювача та вжиті заходи, щодо їх мінімізації.

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		









38. Стихійні лиха та їх класифікація [електронний ресурс] – Режим доступу: URL: <https://studfile.net/preview/5642316/page:35/> (дата звернення 6.04.2023).

39. Толстенко А. План евакуації та дії працівників у разі надзвичайної ситуації / А.Толстенко, О. Пількевич // Довідник спеціаліста з охорони праці. - 2012. - N 9. (дата звернення 6.04.2023).

					<i>РВЕ 2.010.001 ПЗ</i>	Арк.
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата		

***ДОДАТКИ***



МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ  
ТЕРНОПІЛЬСЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ ТЕХНІЧНИЙ  
УНІВЕРСИТЕТ ІМЕНІ ІВАНА ПУЛЮЯ

ЗАТВЕРДЖУЮ  
Завідувач кафедри РТ  
\_\_\_\_\_ к.т.н. Дунець В.Л.  
“ \_\_\_\_ ” \_\_\_\_\_ 20\_\_ р.

ТЕХНІЧНЕ ЗАВДАННЯ  
на кваліфікаційну роботу бакалавра

на тему: «Лабораторний блок живлення з захистом від перегріву»

Узгоджено:  
Керівник дипломного проекту  
Яворський Б.І. \_\_\_\_\_  
“ \_\_\_\_ ” \_\_\_\_\_ 20\_\_ р.

“ВИКОНАВЕЦЬ”  
Студент групи РАс-41  
Рудий В.Є. \_\_\_\_\_  
“ \_\_\_\_ ” \_\_\_\_\_ 20\_\_ р.

# 1 НАЗВА КВАЛІФІКАЦІЙНОЇ РОБОТИ Й ПІДСТАВА ДЛЯ ВИКОНАННЯ

1.1 Назва: “ Універсальний стабілізатор напруги живлення для фототехніки, мобільних телефонів і USB – приладів ”

1.2 Підставою для виконання кваліфікаційної роботи є наказ університету про затвердження кваліфікаційної роботи № \_\_\_\_\_ від “ \_\_\_ ” \_\_\_\_\_ 20 р.

## 2 ВИКОНАВЕЦЬ КВАЛІФІКАЦІЙНОЇ РОБОТИ

2.1. Студент Рудий Володимир Євгенович групи РАс-41, кафедри радіотехнічних систем, Тернопільського національного технічного університету імені Івана Пулюя.

## 3 МЕТА КВАЛІФІКАЦІЙНОЇ РОБОТИ

Метою кваліфікаційної роботи є Універсальний стабілізатор напруги живлення для фототехніки, мобільних телефонів і USB – приладів, що включає в себе:

- розробка схемотехнічного рішення для даного приладу ;
- вибір компонентної бази розроблювального приладу ;
- розрахунок і вибір компонентів для оптимальної працездатності приладу ;

## 4 ТЕХНІЧНІ ВИМОГИ

### 4.1. Основні параметри

4.1.1. Універсальний стабілізатор напруги повинен бути розрахований на живлення від джерела живлення яке видає 6-9 В.

4.1.2. Вихідна напруга і максимальний струм навантаження універсального стабілізатора напруги повинні відповідати значенням, наведеним ПЗ.

### 4.2. Технічні вимоги

4.2.1. Універсальний стабілізатор напруги повинен відповідати вимогам стандарту, а також технічній документації на частотоміра конкретного типу, затвердженій в установленому порядку.

4.2.2. Універсальний стабілізатор напруги повинен забезпечувати задану потужність з моменту включення.

4.2.3. Універсальний стабілізатор напруги повинен забезпечувати безперервну роботу протягом 24 годин при номінальному струмі навантаження і номінальній напрузі джерела живлення при нормальних кліматичних умовах.

4.2.4. Всі елементи універсального стабілізатора напруги бути захищені від струмів короткого замикання.

4.2.5. Електрична міцність і опір ізоляції між корпусом універсального

стабілізатора напруги і мережевими контактами, а також між корпусом і контактами, повинні відповідати вимогам ДСТУ 22261.

4.2.6. За механічними, кліматичними і експлуатаційними умовами універсальний стабілізатор напруги повинен відповідати ДСТУ 22261 (група 4).

Граничні умови транспортування та зберігання - 5 по ДСТУ 15150. Час витримки в нормальних умовах - 24 год.

4.2.7. У комплект універсального стабілізатора напруги повинно входити: блок живлення, виріб, комплект запасних частин. До комплекту докладають паспорт.

4.2.8. Напрацювання на відмову повинне бути не менше 20000 год.

4.2.9. Час відновлення після ремонту повинен бути не більше 1 год.

4.2.10. Середній термін служби повинен бути не менше 6 років.

Випробування на термін служби не проводять.

4.3. Правила приймання.

4.3.1. Універсальний стабілізатор напруги повинен піддаватися періодичним випробуванням.

4.3.2. При випробуваннях універсального стабілізатора напруги повинен піддаватися суцільному контролю. При невідповідності вимогам цього стандарту його повертають для усунення дефектів. Після усунення дефектів лабораторний блок живлення висувають на повторні випробування. Результати повторних випробувань є остаточними.

4.3.3. Періодичним випробуванням піддають не менше трьох універсальних стабілізаторів напруги кожного типу, що пройшли випробування. Періодичні випробування на відповідність всім пунктам даного стандарту проводять при випуску настановних партій і періодично один раз на два роки. При отриманні незадовільних результатів випробувань з'ясовують причини браку, усувають їх і проводять повторні періодичні випробування на подвоєному числі виробів. Якщо при повторних періодичних випробуваннях виявлено невідповідність хоча б одного виробу вимогам цього стандарту, приймання і відвантаження лабораторних блоків живлення припиняють. Рішення про подальше виготовлення виробів та їх приймання беруть замовник та підприємство-виробник.

4.3.4. Випробування на надійність проводять не рідше одного разу на три роки. Вихідні дані при проведенні випробувань:

- Приймальний рівень  $P\alpha = 0.95$ ;
- Бракувальний рівень  $P\mu = 0.8$ ;
- Ризик виробника  $\alpha = 0.1$ ;
- Ризик споживача  $\beta = 0.2$ .

## 5 ВИМОГИ ДО ДОКУМЕНТАЦІЇ

5.1 Конструкторська документація повинна відповідати вимогам ЄСКД та ДСТУ.

5.2. Комплект конструкторської документації:

- пояснювальна записка;
- структурна схема універсального стабілізатора напруги ;

- електрична принципова схема універсального стабілізатора напруги;
- друкована плата універсального стабілізатора напруги ;
- друкований вузол.

## 6 ПОРЯДОК ВИКОНАННЯ КВАЛІФІКАЦІЙНОЇ РОБОТИ

Таблиця 6.1 – Стадії та етапи виконання КР

№ етапу	Назва етапу виконання КР	Термін виконання
1	Формування та аналіз технічного завдання	10.03-20.03
2	Збір інформації	10.03-25.03
3	Аналіз технічного завдання	15.03-18.03
4	Проектування та аналіз структурної схеми	18.03-23.03
5	Проектування схеми електричної принципової	20.03-10.04
6	Підбір компонентної бази	25.03-10.04
7	Розрахунок окремих елементів і вузлів	20.03-10.04
8	Розрахунок параметрів друкованого монтажу	10.04-15.04
9	Компоновка друкованої плати	15.04-1.05
10	Компоновка друкованого вузда	15.04-1.05
11	Розрахунок собівартості спроектованого виробу	1.05-7.05
12	Обрунтування використання та вибору САПР для проектування	7.05-15.05
13	Опис завдання з охорони праці та безпеки життєдіяльності	20.05-1.06
14	Формування висновків	1.06-2.06
15	Комплектування кваліфікаційної роботи	2.06-9.06
16	Направлення роботи на антиплагіат	10.06
17	Захист роботи	22.06

Термін виконання кваліфікаційної роботи узгоджується з керівником і з графіком виконання.

## 7 ДОДАТКОВІ УМОВИ ВИКОНАННЯ ДИПЛОМНОГО ПРОЕКТУ

7.1 Під час виконання дипломного проекту в дане технічне завдання можуть вноситися зміни та доповнення.









Код форми ал.	Зона	Поз.	Позначення	Найменування	Кільк.	Прим.	
				<u>Документація</u>			
A2			PBE 2.010.001 E3	Схема електрична принципова			
A4			PBE 2.010.001 PE3	Перелік елементів			
A2			PBE 2.010.001 СК	Вузол друкований			
				<u>Деталі</u>			
A1	1		PBE 2.010.001	Плата друкована	1		
				Інші вироби			
				<u>Конденсатори</u>			
				SHANGHAI JINPEI ELECTRONIC			
				ECAP JAMICON Corp			
		2		CC4-50B-0,01мкФ± 5%	2	С18-С19	
		3		CC4-50B-0,047мкФ± 5%	4	С2-С5	
		4		CC4-50B-0,1мкФ± 5%	1	С15	
		5		CC4-50B-0,33мкФ± 5%	2	С6,С13	
		6		CC4-50B-1мкФ± 5%	1	С16	
		7		CC4-50B-12мкФ± 5%	1	С1	
		8		ECAP 47mF-25V	1	С14	
		9		ECAP 220mF-25V	1	С17	
		10		ECAP 330mF-25V	1	С12	
		11		ECAP 470mF-25V	5	С7-С11	
				<u>Мікросхеми</u>			
		12		LD1117AV33 «Texas Instrument»	1	DA1	
<b>PBE 2.010.001</b>							
Зм.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата	Універсальний стабілізатор напруги живлення для фототехніки мобільних телефонів і USB-приладів Вузол друкований Специфікація		
Разроб.	Рудий						
Перевір.	Яворський						
Н Контр.							
Затверд.							
					Літ.	Аркцш	Аркцшів
					Н	1	3
					ТНТУ ФПТ каф.РТ гр.РАС-41		

Формат	Зона	Поз.	Позначення	Найменування	Кільк.	Прим.	
				<u>Світлодіод</u>			
		13		L-1503GT "Kingbright"	3	HL1-HL3	
				<u>Реле</u>			
		14		899B-1CH-F-C Song Chuan	1	K1	
				<u>Індуктивність</u>			
		15		10 мГн RCH895NP-103K 1,5A Radial	1	L1	
				<u>Резистори</u>			
		16		Royal Ohm 3000M-0,125W ± 5%	1	R6	
		17		Royal Ohm 3300M-0,125W ± 5%	1	R7	
		18		Royal Ohm 6200M-0,125W ± 5%	1	R9	
		19		Royal Ohm 8200M-0,125W ± 5%	1	R8	
		20		Royal Ohm 2,2kOm-0,125W ± 5%	1	R2	
		21		Royal Ohm 4,7kOm-0,125W ± 5%	1	R1	
		22		Royal Ohm 10kOm-0,125W ± 5%	3	R4,R10,R11	
		23		Royal Ohm 100kOm-0,125W ± 5%	2	R3,R5	
				<u>Діоди</u>			
		24		1N5822 «Texas Instrument»	4	VD1-VD4	
		25		BZV55C-10 «Texas Instrument»	1	VD5	
		26		1N9114 «Texas Instrument»	1	VD6	
		27		1N5400 «Texas Instrument»	4	VD7-VD10	
		28		1N5336 «Texas Instrument»	1	VD11	
		29		AAV32«Texas Instrument»	1	VD12	
		30		1N4007 «Texas Instrument»	1	VD13	
		31		1N5342 «Texas Instrument»	1	VD15	
		32		BZV55C-2V7 «Texas Instrument»	1	VD14	
				PBE 2.010.001			Арк.
							2
Зм.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата			

