

**Секція: МАТЕМАТИКА ТА ФІЗИКА**

**Голови:** доц. Б Шелестовський, проф. Л. Дідух, доц. Л. Скоренький

**Вчений секретар:** доц. О. Крамар

**УДК 517.9**

**Г. Габрусєв, канд. фіз.-мат. наук, доц., І. Габрусєва, канд. техн. наук**

Тернопільський національний технічний університет імені Івана Пулюя, Україна

**МЕТОДИКА ПОБУДОВИ РОЗВ'ЯЗКУ ІНТЕГРАЛЬНИХ РІВНЯНЬ В КОНТАКТНИХ ЗАДАЧАХ МЕХАНІКИ ДЕФОРМІВНОГО ТВЕРДОГО ТІЛА**

**Н. Habrusiev, Ph.D., Assoc. Prof.; I. Habrusieva, Ph.D.**

**THE METHOD OF SOLUTION OF INTEGRAL EQUATIONS IN CONTACT PROBLEMS OF SOLID MECHANICS**

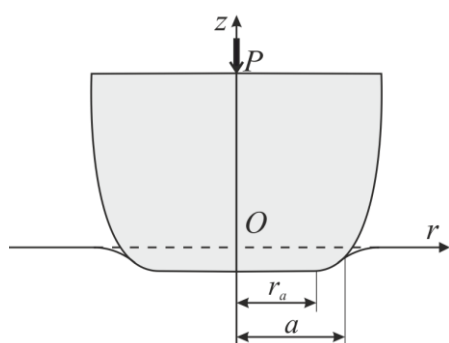


Рис. 1. Схема контактної взаємодії

Розглянемо задачу, про втиснення постійною силою  $P$  жорсткого параболічного штампа складної конфігурації у попередньо деформований пружній півпростір. Штмп утворено обертанням кривої, що складається із вітки параболи та відрізка перпендикулярного осі параболи, які з'єднано у вершині. Для розв'язання задачі скористаємося апаратом лінеаризованої теорії пружності [1]. Виберемо циліндричну систему координат  $Or\theta z$  так, щоб координатна площина  $Or\theta$  збігалася з граничною площиною півпростору, а вісь  $Oz$  – із лінією дії сили  $P$  (рис. 1).

Із збільшенням сили  $P$ , розміри ділянки контакту також збільшуються. Вважатимемо, що її радіус  $a$  відомий, тоді величина прикладеної сили визначається із умови

$$P = -2\pi \int_0^a r \sigma_{zz}(r, 0) dr, \quad (1)$$

а граничні умови поставленої задачі мають вигляд

$$\sigma_{rz}(r) = 0, \quad 0 \leq r < \infty; \quad (2)$$

$$\sigma_{zz}(r) = 0, \quad a \leq r; \quad (3)$$

$$u_z(r) = u_z(a) + \omega(r), \quad 0 \leq r \leq a. \quad (4)$$

Тут  $\omega(r)$  – функція, що відповідає формі поверхні, що обмежує штамп

$$\omega(r) = \begin{cases} -\frac{1}{2R}(r_a - a)^2, & 0 \leq r \leq r_a, \\ \frac{1}{2R}[(r_a - r)^2 - (r_a - a)^2], & r_a < r \leq a, \end{cases}$$

а  $R$  – фокальний параметр параболи,  $r_a$  – довжина відрізка.

Вважатимемо залишкові напруження, що виникли у півпросторі, однорідними. Задовольнивши граничну умову (2), вирази для нормальних напружень та вертикальних переміщень можна записати у вигляді [2]

$$\sigma_{zz}(r) = c_{44} (1 + m_1)(s - s_0) l_1 \int_0^\infty \alpha^3 F_2 J_0(\alpha r) d\alpha; \quad (5)$$

$$u_z(r) = \frac{m_1(s_1 - s_0)}{\sqrt{n_1}} \int_0^\infty \alpha^2 F_2 J_0(\alpha r) d\alpha. \quad (6)$$

де  $c_{44}$ ,  $m_1$ ,  $n_1$ ,  $l_1$ ,  $s$ ,  $s_0$ ,  $s_1$  – константи, що залежать від пружного потенціалу й обираються у кожному окремому випадку відповідно до його характеру,  $F_2$  – невідома функція, що визначається із граничних умов задачі.

Граничні умови (3) та (4) приводять до парних інтегральних рівнянь. За допомогою невідомої функції  $x(r)$ , визначеної на відрізку  $[0, a]$ , продовжимо спочатку перше рівняння, на всю додатну піввісь

$$c_{44}(1 + m_1)(s - s_0)l_1 \int_0^\infty \alpha^3 F_2 J_0(\alpha r) d\alpha = x(r)\eta(a - r), \quad 0 \leq r < \infty, \quad (7)$$

де  $\eta(r)$  – одинична функція Гевісайда.

Функція  $x(r)$  визначає розподіл контактних напружень під штампом. Подамо її у вигляді відрізка узагальненого ряду Фур'є

$$\sigma_{zz}(r) = x(r) = \sum_{n=1}^N a_n J_0\left(\frac{\lambda_n}{a} r\right), \quad 0 \leq r \leq a, \quad (8)$$

де  $\lambda_n$ ,  $n = \overline{1, N}$  – додатні корені функції Бесселя  $J_0(\lambda_n) = 0$ ,  $a_n$  – невідомі коефіцієнти. Застосувавши формулу обернення інтегрального перетворення Ганкеля до співвідношення (7), та використавши (6) і граничну умову (4) одержуємо систему  $N$  лінійних алгебраїчних рівнянь відносно невідомих  $a_n$ . При її розв'язанні доцільно зробити заміну

$$a_n = \frac{1}{2k_1 R} a_n^*, \quad k_1 = \frac{m_1(s_1 - s_0)}{c_{44}(1 + m_1)(s - s_0)l_1 \sqrt{n_1}}. \quad (9)$$

Зв'язок між фокальним параметром параболи  $R$  та величиною прикладеної сили встановлюється співвідношенням (1), звідки

$$R = \frac{-\pi}{2k_1 P} \sum_{n=1}^N a_n^* K_n, \quad K_n = \int_0^a r J_0\left(\frac{\lambda_n}{a} r\right) dr. \quad (10)$$

Врахувавши (10), за допомогою (8) та (9) отримуємо закони розподілу контактних напружень та вертикальних переміщень у вигляді

$$\sigma_{zz}(r) = -\frac{P}{2\pi} \frac{\sum_{n=1}^N a_n^* J_0\left(\frac{\lambda_n}{a} r\right)}{\sum_{n=1}^N a_n^* K_n}, \quad u_z(r) = -\frac{k_1 P}{2\pi} \frac{\sum_{n=1}^N a_n^* \int_0^\infty \Psi_n(\alpha) J_0(\alpha r) d\alpha}{\sum_{n=1}^N a_n^* K_n},$$

$$\Psi_n(\alpha) = \int_0^a r J_0\left(\frac{\lambda_n}{a} r\right) J_0(\alpha r) dr.$$

Описану методику можна застосовувати для розв'язання інтегральних рівнянь широкого кола осесиметричних контактних задач механіки деформівного твердого тіла.

#### Література.

1. Габрусев Г. В. Вплив початкових деформацій товстої плити на її контактну взаємодію із параболічним штампом / Г. Габрусев, І. Габрусєва // Вісник ТНТУ. — Т. : ТНТУ, 2017. — Том 85. — № 1. — С. 29–37.
2. Habrusiev H. Contact interaction of punch with prestressed half-plane / Hryhorii Habrusiev, Oleh Panchuk, Borys Shelestovs'kyi // Scientific Journal of TNTU. — Tern. : TNTU, 2018. — Vol 90. — No 2. — P. 72–78.