

УДК 539.3

Олександр Бедзір, к.ф.-м.н., доц.

Інститут прикладних проблем механіки і математики ім. Я. С. Підстригача НАН України, Україна

### КОНТАКТНА ВЗАЄМОДІЯ ПРОРІЗНОЇ ОБОЛОНКИ З ДЕФОРМІВНИМ ЗАПОВНЮВАЧЕМ

Oleksandr Bedzir, Ph.D., Assoc. Prof.

### CONTACT INTERACTION OF A SLOTTED CYLINDRICAL SHELL WITH A DEFORMABLE FILLER

Тонкостінна циліндрична оболонка і контактуючий з її внутрішньою поверхнею товстостінний масив, який виготовлений з іншого матеріалу є складовою частиною оболонкових пружних елементів [1]. Серед оболонкових пружин можна виділити групу сформовану на основі оболонок з поздовжніми розрізами. Моделювання роботи оболонкових пружних систем зводиться до постановки змішаних контактних задач про фрикційну взаємодію тонкостінних оболонок з деформівним заповнювачем [2].

Метою даної роботи є визначення напружено-деформованого стану елементів контактної системи та її жорсткості для конструкції з різними довжинами заповнювача та прорізної оболонки (рис. 1).

Розглянемо пружний циліндр радіуса  $R$  та довжини  $2\gamma$ ,  $\gamma \in [0, 1]$ , який заповнює циліндричну оболонку товщиною  $h$  та довжиною  $2l$ . В межах заповнювача оболонка має меридіанні розрізи. На торці пружного заповнювача через абсолютно жорсткі гладкі поршні передається зовнішнє навантаження  $F$ . Характер контактної взаємодії заповнювача та прорізної оболонки визначається законом сухого тертя. Напружено-деформований стан контактної системи досліджуємо в циліндричній системі координат  $O r \theta z$ .

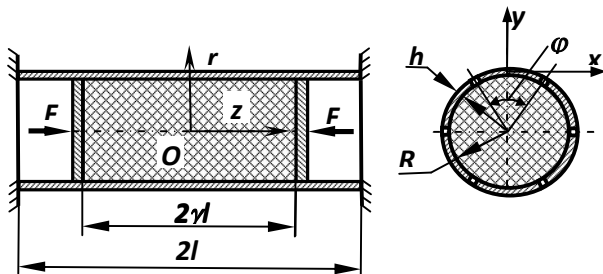


Рисунок 1.

Приймаємо, що число розрізів оболонки є великим і заповнювач перебуває в умовах осесиметричної деформації. Для його моделювання використовуємо співвідношення запропоновані в [3]:

Фрикційну взаємодію прорізної оболонки і заповнювача при монотонному зовнішньому навантаженні системи моделюємо співвідношеннями одностороннього нормального контакту з врахуванням зони відлипання:

$$[w] = w_0 - w = 0, \quad \sigma(\zeta) < 0, \quad \zeta \in T', \quad T' = [-\gamma, a] \cup [a, \gamma], \quad (1)$$

$$[w] > 0, \quad \sigma(\zeta) = 0, \quad \zeta \in T'', \quad T'' = (-a, a), \quad (2)$$

де  $w_0$  – прогин панелі;  $w$  – радіальне переміщення заповнювача на поверхні контакту  $[w]$  – стрибок радіальних переміщень на контактній поверхні;  $T', T''$  – області проковзування та відлипання відповідно;  $a$  – невідома безрозмірна координата точок їх розмежування.

Закон тертя Кулона описує контактну взаємодію панелей та заповнювача в зоні проковзування

$$\tau(\zeta) = f\sigma(\zeta)\text{sgn}\zeta, \quad \zeta \in T', \quad (3)$$

де  $f$  – коефіцієнт сухого тертя, де  $\sigma$ ,  $\tau$  – нормальне і дотичне контактні напруження;  $\zeta = z/l$  – безрозмірна осьова координата.

На торцях заповнювача виконуються умови:

$$\sigma_{\zeta}(\pm 1) = -p \equiv -\frac{F}{\pi R^2}. \quad (4)$$

Інтегральний вираз для радіальних переміщень заповнювача на поверхні контакту має вигляд [3]:

$$w(\zeta) = \frac{R}{E} \left\{ (1-\nu)\sigma(\zeta) - \nu \left[ -p + \frac{l}{R} \int_{T'} \tau(\xi) \operatorname{sgn}(\xi - \zeta) d\xi \right] \right\}, \quad (5)$$

де  $E$ ,  $\nu$  – модуль Юнга і коефіцієнт Пуассона матеріалу заповнювача.

Приймаємо, що прорізна оболонка складається з панелей, які зазнають плоского згину в радіальних площинах. Запишемо рівняння пружної лінії панелі, розглядаючи її як стержень з дугоподібною формою поперечного перерізу:

$$\frac{E_0 I_x}{l^4} \frac{d^4 w_0}{d\zeta^4} = -\sigma^* b, \quad \zeta \in [-\gamma; \gamma], \quad \text{де } \sigma^* = \begin{cases} \sigma, & \zeta \in [-\gamma; \gamma], \\ 0, & \zeta \in [-1; -\gamma) \cup (\gamma; 1]. \end{cases} \quad (6)$$

де  $b = 2R \sin(\varphi/2)$  – ширина панелі;  $E_0 I_x = 0,5 E_0 h R^3 (\varphi + \sin(\varphi) - 8 \sin^2(\varphi/2)/\varphi)$  – жорсткість панелі на згин;  $\varphi = 2\pi/N$ ,  $N$  – число розрізів;  $E_0$  – модуль Юнга матеріалу оболонки.

Вважаємо, що панелі жорстко зацімлені на краях

$$w_0(\pm 1) = 0, \quad \left. \frac{dw_0}{d\zeta} \right|_{\zeta=\pm 1} = 0. \quad (7)$$

Вираз для визначення радіального переміщення оболонки (6) з врахуванням (7) є таким

$$w_0(\zeta) = -k^4 \int_{-1}^1 G(\zeta, \xi) \sigma(\xi) d\xi, \quad \zeta \in [-1; 1], \quad (8)$$

де  $G(\zeta, \xi) = \frac{1}{24} - \frac{\xi^2}{8} + \left[ \frac{\xi}{8} + \frac{\xi^3}{8} \right] \zeta - \left[ \frac{\xi}{8} + \frac{\xi^2}{8} \right] \zeta^2 + \left[ \frac{\xi}{8} - \frac{\xi^3}{24} \right] \zeta^3 + \frac{1}{12} (\xi - \zeta)^3 \operatorname{sgn}(\xi - \zeta)$ .

Прирівнюючи співвідношення (5), (8) згідно (1) отримаємо інтегральне рівняння з невідомими межами інтегрування

$$\sigma(\zeta) + \int_{T'} K(\xi, \zeta) \sigma(\xi) d\xi = -\frac{\nu}{1-\nu} P, \quad \zeta \in T'. \quad (9)$$

де  $K(\xi, \zeta) = -\frac{\nu}{1-\nu} l f \operatorname{sgn} \zeta \operatorname{sgn}(\xi - \zeta) + 4\mu^4 G(\zeta, \xi)$ ,  $4\mu^4 = \frac{1}{1-\nu} \frac{l^4 b}{R I_x} \frac{E}{E_0}$

Для визначення невідомих координат точок поділу зон проковзування та відлипання використаємо умову (2), яку запишемо у вигляді

$$\sigma(\pm a) = 0. \quad (10)$$

Розв'язок системи рівнянь (9), (10) одержано методом квадратур, з використанням формули трапецій з рівномірною сіткою вузлів [4].

#### **Перелік посилань**

1. Шопа В. М. Оболонкові пружини / В. М. Шопа, А. С. Величкович, С. В. Величкович та ін. // Івано-Франківськ: Факел. – 2002. – 92 с.
2. Попадюк І. Й. Механіка фрикційного контакту оболонок з деформівним заповнювачем / І. Й. Попадюк, І. П. Шацький, В. М. Шопа // Івано-Франківськ: Факел. – 2003. – 180 с.
3. Шопа В. М. Фрикційна взаємодія прорізної циліндричної оболонки з пружним заповнювачем / В. М. Шопа, І. П. Шацький, О. О. Бедзір // Доп. АН України. – 1993. - № 8. – С. 70 – 73.
4. Верлань А. Ф. Интегральные уравнения: методы, алгоритмы, программы. Справочное пособие. / А. Ф. Верлань, В. С. Сизиков // Киев: Наука. думка. – 1986. – 544 с.