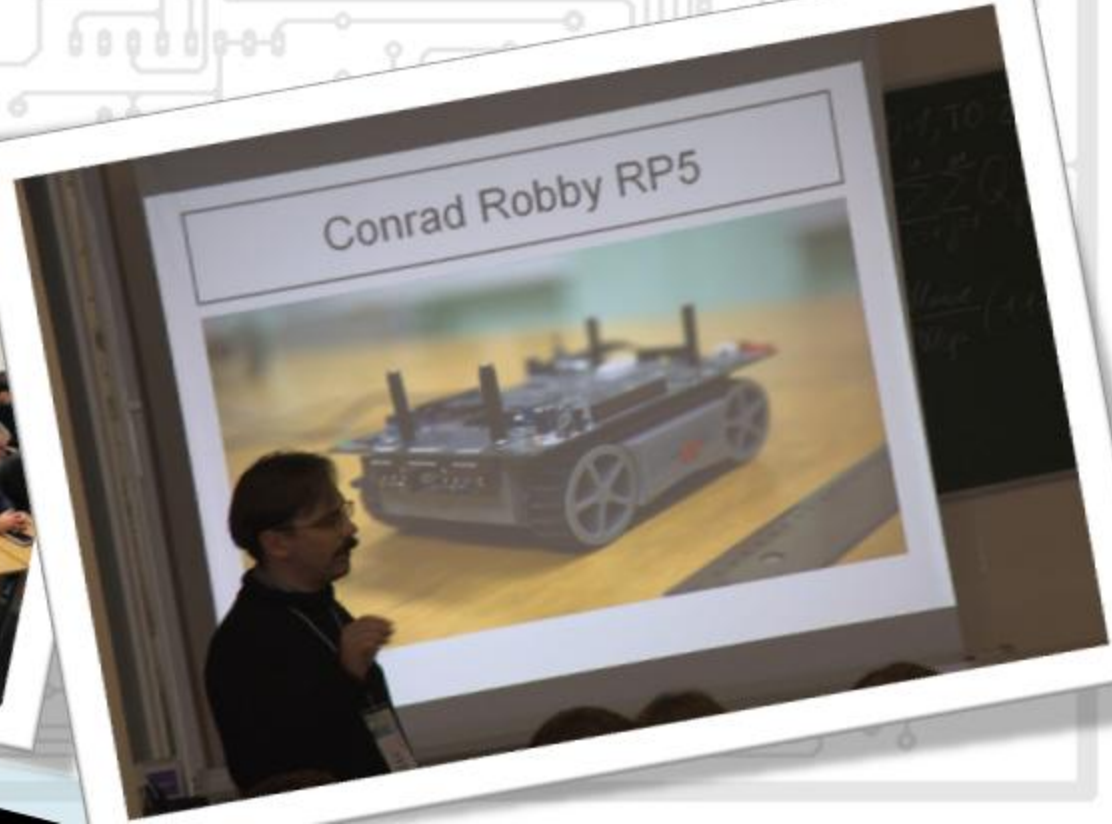


BRSTU ROBOTICS

- ▶ Сектор робототехники БрГТУ
- ▶ Лаборатория Нейронных Сетей



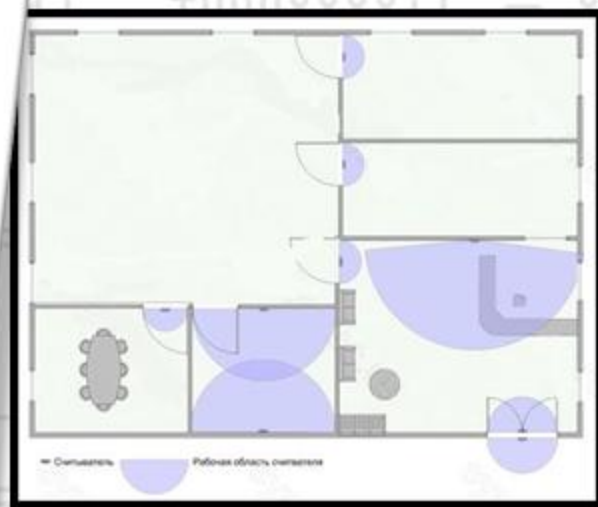
Цель:

- ▶ **Разработка роботизированной платформы, которая может быть адаптирована под различные задачи.**



Мониторинг микроклимата

- ▶ Микроклимат (температура, освещенность, пожарная тревога)
- ▶ Видеонаблюдение
- ▶ Составление карты местности
- ▶ Управление оператором



Работа в агрессивных условиях



- ▶ Дистанционное управление
- ▶ Наблюдение
- ▶ Установка манипулятора



Развитие платформы:

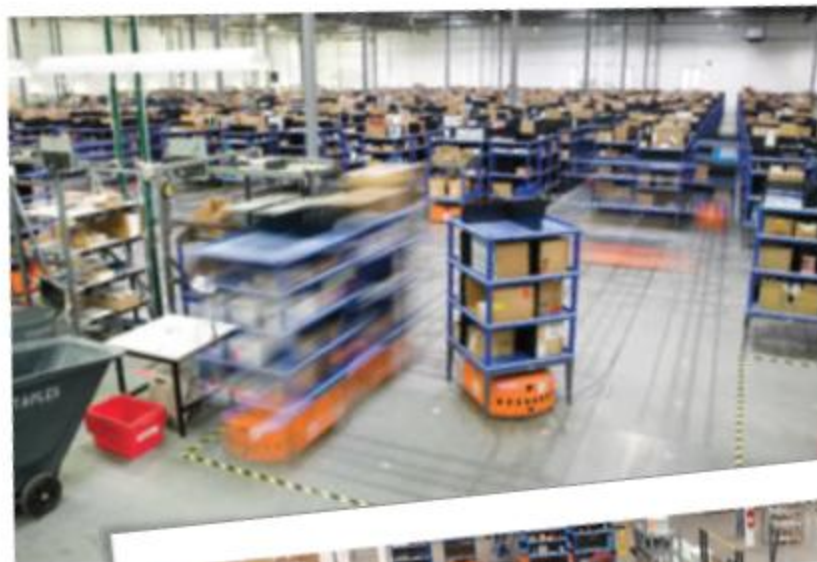
Робот-гид

Робот-охранник

Робот-погрузчик



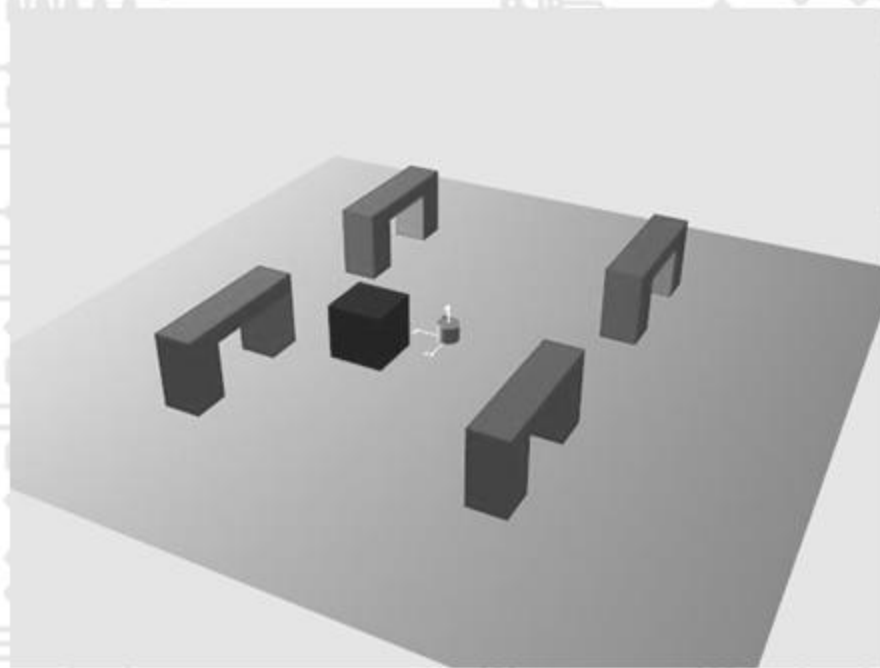
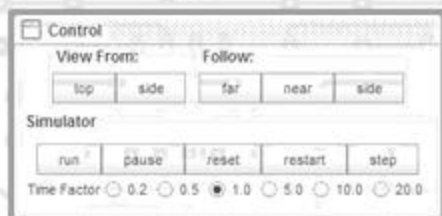
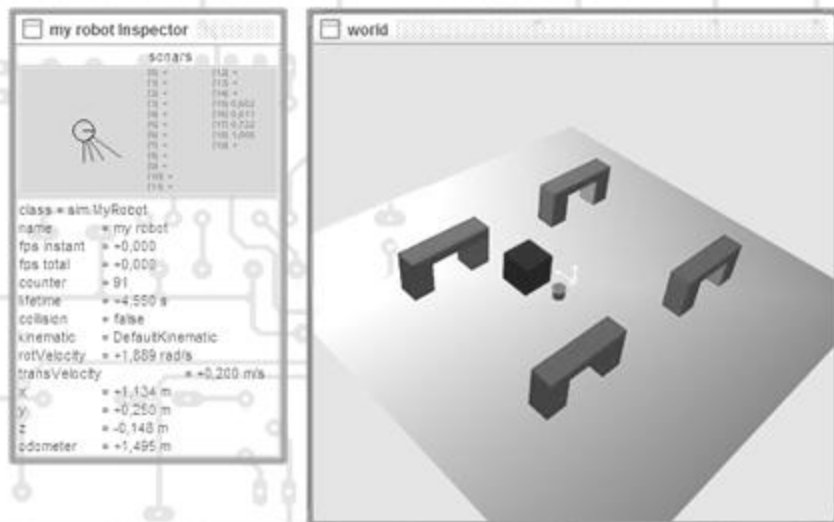
Автоматизированный склад



- ▶ Быстрота
- ▶ Точность
- ▶ 24/7
- ▶ Оптимизация

- ▶ Заказчики:
 - Крупные производства

Моделирование навигации в помещении.



Универсальная многоцелевая роботизированная платформа



Free Open Source Robotics

Open Software & Open Hardware

- Arduino/Pinguino
- Friendly ARM + *Debian*
- *Sun SPOT* + *Squawk*
- OpenCV
- Java/Eclipse
- Player/Stage/Gazebo
- ROS

