

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
Тернопільський національний технічний університет
імені Івана Пулюя

Кафедра автоматизації
технологічних
процесів та виробництв

Методичні вказівки
для виконання лабораторної роботи №4 “Програмування
мікроконтролера I8051 з використанням програмної
моделі
EdSim51. Реалізація спеціальних функцій МК51”
з курсу “Розробка систем керування на основі
ОМЕОМ”

Тернопіль 2016

Методичні вказівки для виконання лабораторної роботи №4 «Програмування мікроконтролера I8051 з використанням програмної моделі EdSim51. Реалізація спеціальних функцій МК51» з курсу «Розробка систем керування на основі ОМЕОМ».

Методичні вказівки розглянуті і схвалені кафедрою «Автоматизація технологічних процесів і виробництв», протокол № 4 від 21.11.2016 р.

Рецензент
Відповідальні за випуск

д.т.н. Карпінський М.П.
доцент, к.т.н. Медвідь В.Р.
асистент Пісьціо В.П.

Лабораторна робота №4 Програмування мікроконтролера 18051 з використанням програмної моделі EdSim51. Реалізація спеціальних функцій МК51

1. Теоретичні відомості

Часто (при реалізації функціональних залежностей, при роботі з експериментальними даними) необхідно мати в пам'яті програм таблиці готових рішень. Для можливості роботи з такими таблицями, що зберігаються в РПП і ЗПП, є спеціальні команди звернення до пам'яті програм - MOVC.

Використання цих команд приведено в наступному прикладі.

Потрібно скласти підпрограму обчислення синуса кута X (X змінюється в межах від 0 до 89 градусів з дискретністю 1°).

Найбільш швидко обчислення функції можна отримати шляхом вибірки готового значення синуса з таблиці. Така таблиця для діапазону 0 - 89 ° займе 90 байтів при похибці 0,4%. Кожен байт таблиці буде містити дробову частину двійкового представлення синуса.

Вихідним параметром для підпрограми служить значення кута X, що знаходиться в акумуляторі:

```
                                ; обчислення SIN (x) по таблиці значень
                                ; вхід: X в A (акумуляторі) в межах від 0 до 89 градусів
                                ; вихід: дрібна частина значення синуса в акумуляторі
                                ; виклик підпрограми обчислення синуса
ACALL SINX
...
SINX: INC A                    ; інкремент акумулятора
      MOVC A, @ A + PC        ; завантаження значення синуса з таблиці в акумулятор
      RET                     ; повернення з підпрограми
                                ; таблиця значень синуса
      DB 0                    ; sin (0) = 0
      DB 00000100B           ; sin (1) = 0.017
      DB 00001001B           ; sin (2) = 0.035
      ...
      ...
      DB 11111111B           ; sin (89) = 0.999.
```

Інкремент акумулятора перед зверненням до таблиці необхідний через наявність одnobайтної команди повернення RET, розташованої між командою MOVC і початком таблиці значень синуса.

2. Завдання

1. Дослідити програму зведення в квадрат числа.
2. Дослідити програму перекладу двійкового числа в двійково-десятькове число.
3. Дослідити і виконати програму виводу на семисегментний дисплей інформації:

Програма виводу інформації на 7-сегментний дисплей

; Ця програма мультиплексує номер 1234
; на чотирьох 7-сегментних індикаторах.
; Примітка: логічний 0 запалює сегмент дисплею.

start:

```
SETB P3.3                      ;
SETB P3.4                      ; ввімкнути дисплей 3
MOV P1, #11111001B             ; вивести зображення "1" на дисплей
CALL delay                     ; перейти на підпрограму часової затримки
```

```

CLR P3.3 ; ввімкнути дисплей 2
MOV P1, #10100100B ; вивести зображення "2" на дисплей
CALL delay ; перейти на підпрограму часової затримки
CLR P3.4 ;
SETB P3.3 ; ввімкнути дисплей 1
MOV P1, #10110000B ; вивести зображення "3" на дисплей
CALL delay ; перейти на підпрограму часової затримки
CLR P3.3 ; ввімкнути дисплей 0
MOV P1, #10011001B ; вивести зображення "4" на дисплей
CALL delay ; перейти на підпрограму часової затримки
JMP start ; перейти на початок програми

```

```

delay:
MOV R0, #200 ; підпрограма часової затримки
DJNZ R0, $
RET

```

Схема підключення семисегментного дисплею показана на рис. 1.

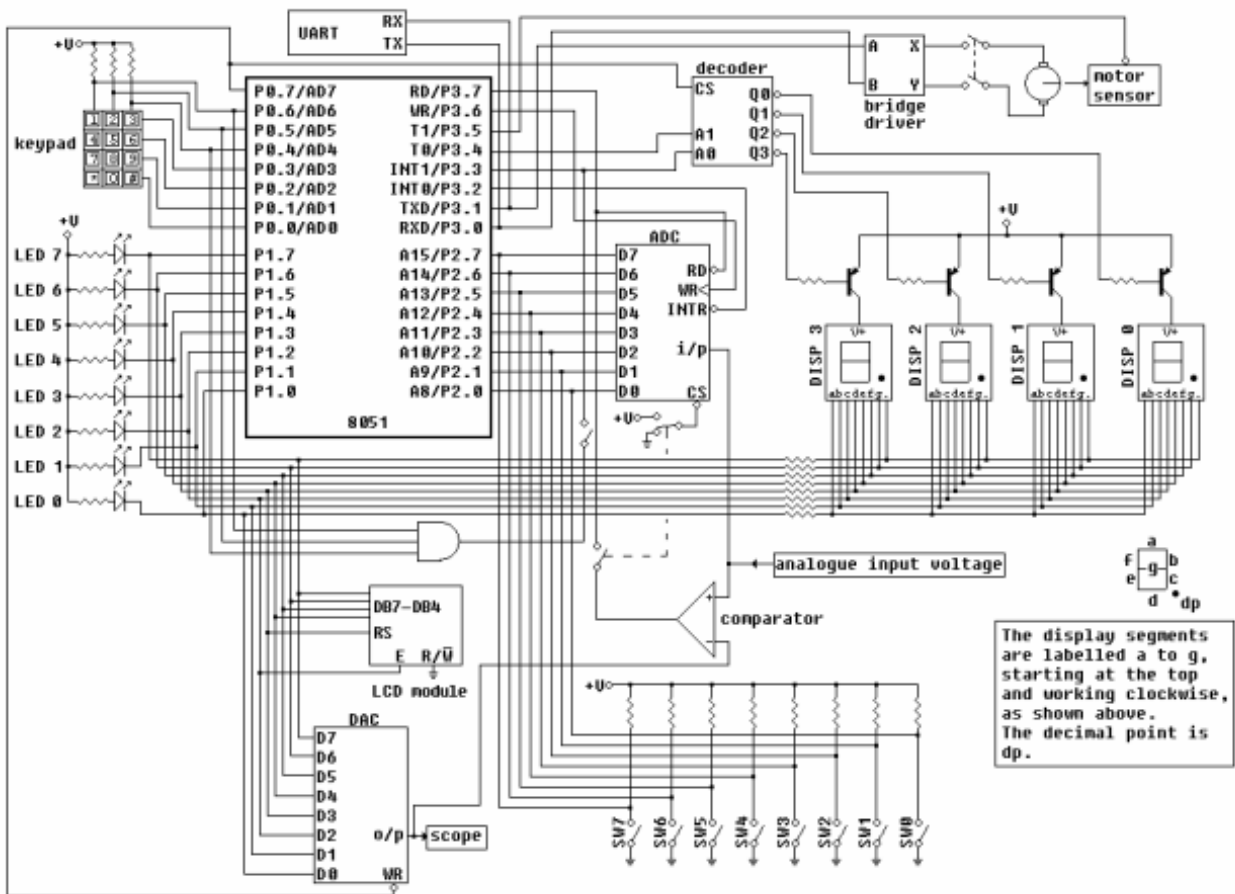


Рис. 1 Схема підключення семисегментного дисплею

4. Розробити і дослідити підпрограму обчислення синуса кута в діапазоні 0-80 ° з кроком 10 °.
5. Розробити програму перекладу двійкового числа в двійковій-десятькове, використовуючи рекурентне співвідношення:

$$d7 d6 d5 d4 d3 d2 d1 d0 = d0 + 2 (d1 + 2 (d2 + 2 (d3 + 2 (d4 + 2 (d5 + 2 (d6 + 2 d7))))))$$

3. Послідовність виконання роботи

3.1. Вивчити команди відповідно до завдання. Вивчення кожної команди проводити наступним чином:

3.1.1. Відкрити інтерфейс емулятора, двічі клацнувши клавішею миші на архівованому файлі «EdSim51.jar». Відкриється інтерфейс програмного емулятора, зображений на рис. 2.

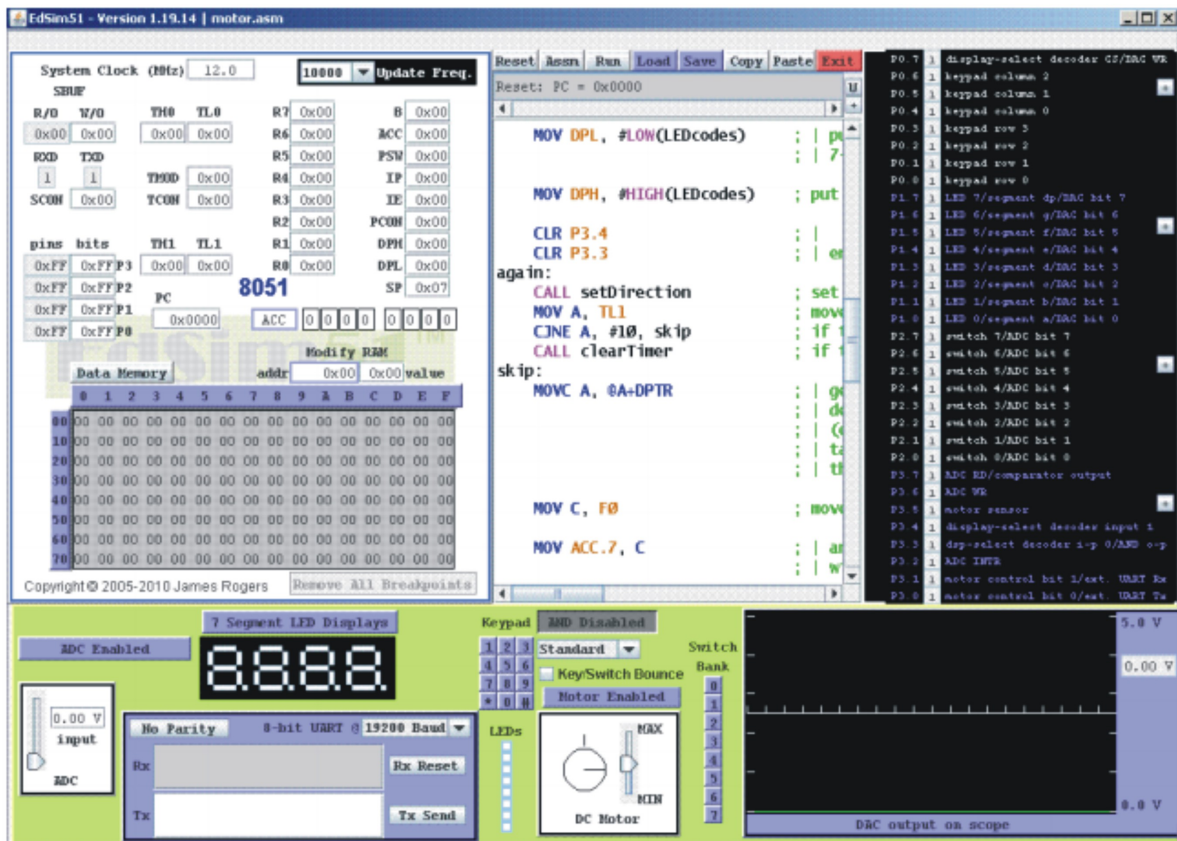


Рис. 2 Інтерфейс програмного емулятора

Середнє поле емулятора, що називається “Панель коду Асемблера”, в верхній частині містить кнопки “Reset”, “Assm”, “Run”, “Load”, “Save”, “Copy”, “Past”.

Панель коду використовується для:

- **набору команд** програми з клавіатури. Для цього курсор встановлюється в верхній частині панелі і вводиться програма по одній команді в рядку (при потребі, з міткою та коментарем) (див. рис. 2);
- **завантаження** вже існуючої програми. Для цього необхідно на панелі вгорі натиснути кнопку “Load” і вказати шлях до потрібного файлу;
- **запису** набраного файлу. Для цього потрібно натиснути кнопку “Save” і вказати шлях для збереження файлу.

3.1.2. Перед виконанням програми необхідно натиснути кнопку “Assm” панелі для асемблювання програми. Після цього, якщо команда записана невірно, в рядку під верхнім рядом кнопок панелі (на рис.1 виділений сірим кольором) з'явиться повідомлення про помилку, а **колір рядка зміниться на червоний**. Червоним кольором буде виділена також невірно написана команда.

Якщо помилки відсутні, зліва від команд набраної програми з'являться адреси, і сама програма буде готова до виконання. Після асемблювання кнопка “Assm” зміниться на кнопку “Step”. Таким чином, є можливим виконувати програму покомандно в **кроковому режимі**, натискаючи кнопку “Step” після виконання кожної команди, або в **автоматичному режимі**, коли виконується вся програма, натиснувши один раз кнопку “Run”. В останньому випадку програму слід закінчувати командою “Stop”.

При написанні програми можна користуватися для копіювання її фрагментів та вставки в будь-якому місці “Панелі коду Асемблера” кнопками **“Copy”** та **“Past”**.

Щоб зупинити виконання програми і скинути в початковий стан реєстри мікроконтролера емулятора необхідно натиснути кнопку **“Reset”**.

3.1.3. Записати в звіт зміни в вікнах реєстрів мікроконтролера, які використовуються при виконанні програм, за прикладом, наведеним в табл. 1 (для 5..6 команд з програми).

Таблиця 1. Результати виконання команд

№	Команда	Код	Виконувана операція	Вміст використовуваних реєстрів і комірок пам'яті до і після виконання		Пояснення
				До	Після	
1	MOV A,R0	E8	Пересилання байту даних з реєстру R0 в акумулятор A	A/00 PC/00 PSW/00	A/F2 PC/01 PSW/01	
2
...
...

*Примітка

1. Якщо Ви хочете виконати якусь з команд над вмістом реєстру чи комірки пам'яті, наприклад, команду пересилання з реєстру в реєстр, необхідно в реєстр, з якого буде здійснене пересилання, командою MOV попередньо записати якесь значення операнду (адресу чи константу).

2. Програма, що виконується, буде записана в пам'ять програм, вміст якої можна побачити, натиснувши на кнопку **“Data memory”** в нижній частині **“Панелі пам'яті даних та програмної пам'яті”**, що знаходиться зліва від **“Панелі коду Асемблера”**. Після натискання кнопки **“Data memory”** зміниться на кнопку **“Code memory”**, тобто буде висвічуватися в полі пам'яті вміст пам'яті програм.

4. Контрольні запитання

1. Як формувати таблицю в пам'яті програм?
2. Пояснити роботу програми зведення числа в квадрат.
3. Які значення в програмі зведення в квадрат може приймати вихідне число?
4. Пояснити роботу програми переведення двійкового числа в двійковій-десятькове число.
5. Які значення може приймати вихідне двійкове число?